

同济大学

高等代数与解析几何

教师：蒋志洪

理学院数学系

第七章 线性变换与相似矩阵

§7.1 线性变换的定义与性质

- 线性变换的定义

定义. 设 V, W 是域 \mathbb{F} 上的两个线性空间, $\varphi : V \rightarrow W$ 是 V 到 W 的一个(单值)映射, 如果对任意的 $\alpha, \beta \in V$ 及 $k \in \mathbb{F}$, φ 满足条件:

$$(1) \varphi(\alpha + \beta) = \varphi(\alpha) + \varphi(\beta)$$

$$(2) \varphi(k\alpha) = k\varphi(\alpha)$$

则称 φ 是 V 到 W 的一个线性映射. 特别, 如果 $W = V$, 则称 φ 是 V 上的一个线性变换.

注意: 由线性映射的定义可以容易看出: 同构是一个线性映射, 一个可逆线性映射是一个同构.

例. 设 $V = \mathbb{R}^2$ 是 \mathbb{R} 上的二维线性空间, $A = (a_{ij})$ 是一个 2 阶实方阵. 对于 V 的向量 $\alpha = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, 定义 V 到 V 的映射 φ 如下:

$$\varphi(\alpha) := A\alpha = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

由 φ 的定义可以看出 φ 是 V 到 V 的一个单值映射.

对于 $\alpha, \beta \in V$ 和 $k \in \mathbb{R}$, 由矩阵乘法的性质得

$$\varphi(\alpha + \beta) = A(\alpha + \beta) = A\alpha + A\beta = \varphi(\alpha) + \varphi(\beta)$$

$$\varphi(k\alpha) = A(k\alpha) = kA\alpha = k\varphi(\alpha)$$

所以 φ 是 V 上的一个线性变换.

例. 设 V 是数域 \mathbb{F} 上的一个线性空间, $\lambda \in \mathbb{F}$ 是一个固定的数. 定义 V 到 V 的一个映射 P_λ 如下: 对任意向量 $\alpha \in V$,

$$P_\lambda(\alpha) := \lambda\alpha$$

由 P_λ 的定义可以看出 P_λ 是 V 到 V 的一个单值映射.

对于 $\alpha, \beta \in V$ 和 $k \in \mathbb{F}$, 由向量运算的性质得

$$P_\lambda(\alpha + \beta) = \lambda(\alpha + \beta) = \lambda\alpha + \lambda\beta = P_\lambda(\alpha) + P_\lambda(\beta)$$

$$P_\lambda(k\alpha) = \lambda(k\alpha) = (\lambda k)\alpha = (k\lambda)\alpha = k(\lambda\alpha) = kP_\lambda(\alpha)$$

所以 P_λ 是 V 上的一个线性变换.

定义. 我们将称 P_λ 为 V 上的数乘变换. 特别当 $\lambda = 1$ 时, 称为 V 上的恒等变换, 用 \mathcal{E} 表示; 当 $\lambda = 0$ 时, 称为 V 上的零变换, 用 \mathcal{O} 表示.

由数乘变换的定义可以看出: 对于任意 $\alpha \in V$

$$\mathcal{E}(\alpha) = \alpha \quad \mathcal{O}(\alpha) = \mathbf{0}$$

下面的命题给出线性映射的一个等价定义

命题. 设 V 是 \mathbb{F} 上的线性空间, φ 是 V 上的(单值)映射, 则 φ 是 V 上的线性变换充要条件为: 对于任意 $\alpha, \beta \in V; k, l \in \mathbb{F}$ 都有

$$\varphi(k\alpha + l\beta) = k\varphi(\alpha) + l\varphi(\beta)$$

证明. (必要性) φ 是 V 上的线性变换, 则对于任意 $\alpha, \beta \in V; k, l \in \mathbb{F}$

$$\varphi(k\alpha + l\beta) = \varphi(k\alpha) + \varphi(l\beta) = k\varphi(\alpha) + l\varphi(\beta)$$

(充分性) 如果对于任意 $\alpha, \beta \in V; k, l \in \mathbb{F}$ 都有

$$\varphi(k\alpha + l\beta) = k\varphi(\alpha) + l\varphi(\beta)$$

特别令 $k = 1, l = 1$ 得

$$\varphi(\alpha + \beta) = \varphi(1\alpha + 1\beta) = 1\varphi(\alpha) + 1\varphi(\beta) = \varphi(\alpha) + \varphi(\beta)$$

令 $l = 0$ 得

$$\varphi(k\alpha) = \varphi(k\alpha + 0\beta) = k\varphi(\alpha) + 0\varphi(\beta) = k\varphi(\alpha)$$

例. 设 $M_n(\mathbb{F})$ 是数域 \mathbb{F} 上全体 n 阶方阵所组成的线性空间, $A \in M_n(\mathbb{F})$ 是一个固定的方阵. 对任意的 $X \in M_n(\mathbb{F})$ 定义 $M_n(\mathbb{F})$ 到 $M_n(\mathbb{F})$ 的映射 T 为

$$T(X) := AX - XA$$

证明 T 是 $M_n(\mathbb{F})$ 上的一个线性变换.

证明. 由 T 的定义可以看出 T 是 $M_n(\mathbb{F})$ 到 $M_n(\mathbb{F})$ 的单值映射.

对于任意 $B, C \in M_n(\mathbb{F}); k, l \in \mathbb{F}$

$$\begin{aligned} T(kB + lC) &= A(kB + lC) - (kB + lC)A = (kAB + lAC) - (kBA + lCA) \\ &= (kAB - kBA) + (lAC - lCA) = k(AB - BA) + l(AC - CA) \\ &= kT(B) + lT(C) \end{aligned}$$

所以 T 是 $M_n(\mathbb{F})$ 上的一个线性变换.

练习1. 在线性空间 $\mathbb{F}[x]$ 或 $\mathbb{F}[x]_n$ 中, 对任何一个多项式 $f(x)$, 微商算子 D 定义为:

$$D(f(x)) := f'(x)$$

请验证 D 是 $\mathbb{F}[x]$ 或 $\mathbb{F}[x]_n$ 上的一个线性变换.

练习2. 设 $c[a, b]$ 是闭区间 $[a, b]$ 上全体连续函数所组成的线性空间, 对任意的 $f(x) \in c[a, b]$, 积分算子 I 定义为:

$$I(f(x)) := \int_a^x f(t)dt$$

请验证 I 是 $c[a, b]$ 上的线性变换.

练习3. 习题7.1: 1(1)(I),(2)(II),(3)(I),(5).

• 线性变换的简单性质

设 V 是 \mathbb{F} 上线性空间, φ 是 V 上线性变换, 则

(1) $\varphi(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$

证明. $\varphi(\mathbf{0}) = \varphi(0\mathbf{0}) = 0\varphi(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$

(2) $\varphi(-\alpha) = -\varphi(\alpha)$.

证明. $\varphi(-\alpha) = \varphi(-1\alpha) = -1\varphi(\alpha) = -\varphi(\alpha)$.

(3) $\varphi(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + \cdots + c_s\alpha_s) = c_1\varphi(\alpha_1) + c_2\varphi(\alpha_2) + \cdots + c_s\varphi(\alpha_s)$.

证明. 对 s 进行数学归纳. 具体证明留作练习.

(4) 如果 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关, 则 $\varphi(\alpha_1), \varphi(\alpha_2), \dots, \varphi(\alpha_s)$ 线性相关.

证明. $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关推出存在不全为零数 c_1, c_2, \dots, c_s 使得

$$c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + \cdots + c_s\alpha_s = \mathbf{0}$$

由(1)和(3)得

$$\mathbf{0} = \varphi(c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + \cdots + c_s\alpha_s) = c_1\varphi(\alpha_1) + c_2\varphi(\alpha_2) + \cdots + c_s\varphi(\alpha_s).$$

所以 $\varphi(\alpha_1), \varphi(\alpha_2), \dots, \varphi(\alpha_s)$ 线性相关.

注意. 线性变换可以把线性无关的向量组变为线性相关的向量组.

定理. 设 $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ 是 n 维线性空间 V 的一个有序基, 对于 V 中任意 n 个向量 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$, 一定存在唯一的线性变换 T , 使得

$$T(\alpha_i) = \beta_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

这个定理说明: 一个线性空间上的线性变换, 由它在基上的取值完全确定. 即要确定一个线性变换只要确定这个线性变换在基上值便可, 而且在基上随意取值都可以定义一个 V 上的线性变换.

证明. (存在性)对任意的 $\alpha \in V$, 由于 $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ 是 n 维线性空间 V 的一个有序基, 所以 α 可以由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性表示而且线性表达式是唯一的. 设

$$\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \cdots + x_n\alpha_n,$$

定义

$$T(\alpha) := x_1\beta_1 + x_2\beta_2 + \cdots + x_n\beta_n$$

由 T 的定义推出 $T(\alpha_i) = \beta_i$, $i = 1, 2, \dots, n$.

下面验证 T 是 V 的一个线性变换. 对任意的向量 $\alpha, \beta \in V; k \in \mathbb{F}$, 设

$$\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \cdots + x_n\alpha_n$$

$$\beta = y_1\alpha_1 + y_2\alpha_2 + \cdots + y_n\alpha_n$$

则

$$\alpha + \beta = (x_1 + y_1)\alpha_1 + (x_2 + y_2)\alpha_2 + \cdots + (x_n + y_n)\alpha_n$$

$$k\alpha = kx_1\alpha_1 + kx_2\alpha_2 + \cdots + kx_n\alpha_n$$

根据 T 的定义得:

$$T(\alpha) = x_1\beta_1 + x_2\beta_2 + \cdots + x_n\beta_n$$

$$T(\beta) = y_1\beta_1 + y_2\beta_2 + \cdots + y_n\beta_n$$

$$T(\alpha + \beta) = (x_1 + y_1)\beta_1 + (x_2 + y_2)\beta_2 + \cdots + (x_n + y_n)\beta_n$$

$$T(k\alpha) = kx_1\beta_1 + kx_2\beta_2 + \cdots + kx_n\beta_n$$

由此推出

$$\begin{aligned} T(\alpha + \beta) &= (x_1 + y_1)\beta_1 + (x_2 + y_2)\beta_2 + \cdots + (x_n + y_n)\beta_n \\ &= (x_1\beta_1 + x_2\beta_2 + \cdots + x_n\beta_n) + (y_1\beta_1 + y_2\beta_2 + \cdots + y_n\beta_n) \\ &= T(\alpha) + T(\beta) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T(k\alpha) &= kx_1\beta_1 + kx_2\beta_2 + \cdots + kx_n\beta_n \\ &= k(x_1\beta_1 + x_2\beta_2 + \cdots + x_n\beta_n) \\ &= kT(\alpha) \end{aligned}$$

所以 T 是 V 上线性变换.

(唯一性) 如果另外有一个 V 上的线性变换 T_1 , 也满足

$$T_1(\alpha_i) = \beta_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

则对于任意的向量 $\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \cdots + x_n\alpha_n$ 一定有

$$\begin{aligned} T_1(\alpha) &= T_1(x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \cdots + x_n\alpha_n) \\ &= x_1T_1(\alpha_1) + x_2T_1(\alpha_2) + \cdots + x_nT_1(\alpha_n) \\ &= x_1\beta_1 + x_2\beta_2 + \cdots + x_n\beta_n \\ &= T(\alpha) \end{aligned}$$

所以 $T_1 = T$.

例. 给出 \mathbb{R}^2 上的线性变换形式.

解. 在 \mathbb{R}^2 上取一个有序基

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

设 T 是 \mathbb{R}^2 上的线性变换. 由定理推出, T 由 $T(\mathbf{e}_1)$ 和 $T(\mathbf{e}_2)$ 完全确定. 设

$$T(\mathbf{e}_1) = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \quad T(\mathbf{e}_2) = \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$$

对于 $\alpha \in \mathbb{R}^2$, 则

$$\alpha = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2$$

$$T(\alpha) = xT(\mathbf{e}_1) + yT(\mathbf{e}_2) = \begin{pmatrix} ax \\ bx \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} cy \\ dy \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax + cy \\ bx + dy \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

反之, 设 A 是一个2阶实矩阵, 对于 $X \in \mathbb{R}^2$, 定义 $T(X) = AX$. 则由矩阵的运算性质可以推出 T 是 \mathbb{R}^2 上的线性变换.

练习1. 对于一般 \mathbb{F}^n , \mathbb{F}^n 上的线性变换形式是怎样的?

练习2. 习题7.1: 11.

• 线性变换的运算

定义. 设 T_1 和 T_2 是 V 上的两个线性变换, T_1 和 T_2 的加法记为 $T_1 + T_2$, 定义如下:

$$(T_1 + T_2)(\alpha) := T_1(\alpha) + T_2(\alpha), \quad \alpha \in V.$$

命题. 设 T_1 和 T_2 是 V 上的两个线性变换, 则 $T_1 + T_2$ 是 V 上的线性变换.

证明. 由 $T_1 + T_2$ 的定义可以推出 $T_1 + T_2$ 是 V 到 V 的单值映射. 对于 $\alpha, \beta \in V, k \in \mathbb{F}$,

$$\begin{aligned}(T_1 + T_2)(\alpha + \beta) &= T_1(\alpha + \beta) + T_2(\alpha + \beta) = T_1(\alpha) + T_1(\beta) + T_2(\alpha) + T_2(\beta) \\&= (T_1(\alpha) + T_2(\alpha)) + (T_1(\beta) + T_2(\beta)) = (T_1 + T_2)(\alpha) + (T_1 + T_2)(\beta) \\(T_1 + T_2)(k\alpha) &= T_1(k\alpha) + T_2(k\alpha) = kT_1(\alpha) + kT_2(\alpha) = k(T_1(\alpha) + T_2(\alpha)) = k(T_1 + T_2)(\alpha).\end{aligned}$$

所以 $T_1 + T_2$ 是 V 上的一个线性变换.

定义. 设 $k \in \mathbb{F}$ 是一个数, T 是 V 上的线性变换, 定义 T 和数 k 的乘法记为 kT 或者记为 Tk , 定义如下:

$$(kT)(\alpha) := kT(\alpha) \quad (= k(T(\alpha))), \quad \alpha \in V,$$

命题. kT 是 V 上的一个线性变换.

证明. 由 kT 的定义可以看出 kT 是 V 到 V 的单值映射. 对于 $\alpha, \beta \in V, l \in \mathbb{F}$,

$$(kT)(\alpha + \beta) = kT(\alpha + \beta) = k(T(\alpha) + T(\beta)) = kT(\alpha) + kT(\beta) = (kT)(\alpha) + (kT)(\beta)$$

$$(kT)(l\alpha) = kT(l\alpha) = k(lT(\alpha)) = (kl)T(\alpha) = (lk)T(\alpha) = l(kT(\alpha)) = l(kT)(\alpha)$$

所以 kT 是 V 上的一个线性变换.

命题. 设 $\mathcal{L}(V, V)$ 是 V 上所有线性变换所组成的集合, 则 $\mathcal{L}(V, V)$ 关于线性变换的加法和数乘构成一个数域 \mathbb{F} 上的线性空间, 即, 线性变换的数乘和加法满足下面八个性质:

- (1) 交换律: 对于任意 $T_1, T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$, $T_1 + T_2 = T_2 + T_1$
- (2) 结合律: 对于任意 $T_1, T_2, T_3 \in \mathcal{L}(V, V)$, $T_1 + (T_2 + T_3) = (T_1 + T_2) + T_3$
- (3) 零元素存在: \mathcal{O} 是零变换, 则对任意 $T \in \mathcal{L}(V, V)$ 有 $T + \mathcal{O} = T$,
- (4) 负元素存在: 对于任意 $T_1 \in \mathcal{L}(V, V)$, 定义 T_2 如下:

$$T_2(\alpha) := -T_1(\alpha), \quad \alpha \in V,$$

则 $T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$ 并且 $T_1 + T_2 = \mathcal{O}$. (称 T_2 为 T_1 的负变换, 记为 $-T_1$)

- (5) 对于 $T \in \mathcal{L}(V, V)$, 则 $1T = T$
- (6) 对于 $k, l \in \mathbb{F}, T \in \mathcal{L}(V, V)$, 则 $(kl)T = k(lT)$
- (7) 对于 $k, l \in \mathbb{F}, T \in \mathcal{L}(V, V)$, 则 $(k+l)T = kT + lT$
- (8) 对于 $k \in \mathbb{F}, T_1, T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$, 则 $k(T_1 + T_2) = kT_1 + kT_2$

证明. 我们只证明(1)和(4), 其余的请同学们证明

(1) 设 $T_1, T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$, 对于 $\alpha \in V$, 则

$$(T_1 + T_2)(\alpha) = T_1(\alpha) + T_2(\alpha) = T_2(\alpha) + T_1(\alpha) = (T_2 + T_1)(\alpha)$$

所以 $T_1 + T_2 = T_2 + T_1$.

(4) 对于 $T_1 \in \mathcal{L}(V, V)$, T_2 的定义是

$$T_2(\alpha) := -T_1(\alpha) \quad ((-T_1(\alpha))), \quad \alpha \in V,$$

由 T_2 的定义可以看出 T_2 是 V 到 V 的单值映射. 对于 $\alpha, \beta \in V, k \in \mathbb{F}$

$$T_2(\alpha + \beta) = -(T_1(\alpha + \beta)) = -(T_1(\alpha) + T_1(\beta)) = (-T_1(\alpha)) + (-T_1(\beta)) = T_2(\alpha) + T_2(\beta)$$

$$T_2(k\alpha) = -(T_1(k\alpha)) = -(kT_1(\alpha)) = k(-T_1(\alpha)) = kT_2(\alpha)$$

所以 $T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$

$$(T_1 + T_2)(\alpha) = T_1(\alpha) + T_2(\alpha) = T_1(\alpha) + (-T_1(\alpha)) = \mathbf{0}$$

所以 $T_1 + T_2 = \mathcal{O}$.

练习1. (习题7.1: 13) 设 V, W 是二个数域 \mathbb{F} 上的线性空间, $\mathcal{L}(V, W)$ 表示由 V 到 W 的线性映射组成的集合.

- (1) 请类似于集合 $\mathcal{L}(V, V)$ 上的加法和数乘定义给出集合 $\mathcal{L}(V, W)$ 上的加法和数乘定义.
- (2) 证明 $\mathcal{L}(V, W)$ 关于上面定义的加法和数乘构成一个数域 \mathbb{F} 上的线性空间.

练习2. 习题7.1: 8(2); 14.

说明. 当 $W = \mathbb{F}$ 时, 则称线性空间 $\mathcal{L}(V, W)$ 为 V 的对偶空间, 常用记号 V^* 表示. V^* 中的元素称为 V 上的线性函数.

定义. 设 V 是 \mathbb{F} 上的线性空间, $T_1, T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$, 则 T_1 乘以 T_2 记为 T_1T_2 定义如下:

$$T_1T_2(\alpha) := T_1(T_2(\alpha)) \quad \alpha \in V$$

命题. 设 V 是 \mathbb{F} 上的线性空间, $T_1, T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$, 则 $T_1T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$.

证明. 由 T_1T_2 的定义可以看出 T_1T_2 是 V 到 V 的单值映射. 对于 $\alpha, \beta \in V$ 和 $k \in \mathbb{F}$,

$$\begin{aligned} T_1T_2(\alpha + \beta) &= T_1(T_2(\alpha + \beta)) = T_1(T_2(\alpha) + T_2(\beta)) = T_1(T_2(\alpha)) + T_1(T_2(\beta)) \\ &= T_1T_2(\alpha) + T_1T_2(\beta) \\ T_1T_2(k\alpha) &= T_1(T_2(k\alpha)) = T_1(kT_2(\alpha)) = kT_1(T_2(\alpha)) = kT_1T_2(\alpha) \end{aligned}$$

所以 $T_1T_2 \in \mathcal{L}(V, V)$.

注意. 当线性空间 V 和 W 不同时, 则在集合 $\mathcal{L}(V, W)$ 上无法给出类似于集合 $\mathcal{L}(V, V)$ 上的乘法定义.

命题. 设 V 是 \mathbb{F} 上的线性空间, 则 V 上的线性变换的乘法满足:

- (1) 结合律: 对于任意 $T_1, T_2, T_3 \in \mathcal{L}(V, V)$, 恒有 $T_1(T_2T_3) = (T_1T_2)T_3$
- (2) 存在单位元: 对于任意 $T \in \mathcal{L}(V, V)$, 恒有 $T\mathcal{E} = \mathcal{E}T = T$
- (3) 分配律: 对于任意 $T_1, T_2, T_3 \in \mathcal{L}(V, V)$, 恒有

$$T_1(T_2 + T_3) = T_1T_2 + T_1T_3, \quad (T_2 + T_3)T_1 = T_2T_1 + T_3T_1$$

证明. 我们只证明(1)和(3)的左分配律, 其余请同学们完成证明.

对于 $\alpha \in V$

$$\begin{aligned} T_1(T_2T_3)(\alpha) &= T_1((T_2T_3)(\alpha)) = T_1(T_2(T_3(\alpha))) \\ (T_1T_2)T_3(\alpha) &= (T_1T_2)(T_3(\alpha)) = T_1(T_2(T_3(\alpha))) \end{aligned}$$

所以 $T_1(T_2T_3) = (T_1T_2)T_3$

$$\begin{aligned} (T_2 + T_3)T_1(\alpha) &= (T_2 + T_3)(T_1(\alpha)) = T_2(T_1(\alpha)) + T_3(T_1(\alpha)) \\ (T_2T_1 + T_3T_1)(\alpha) &= T_2T_1(\alpha) + T_3T_1(\alpha) = T_2(T_1(\alpha)) + T_3(T_1(\alpha)) \end{aligned}$$

所以 $(T_2 + T_3)T_1 = T_2T_1 + T_3T_1$

注意. 线性变换的乘法一般不满足交换律, 请同学们给一个反例(参考习题7.1.2).

定义. 设 V 是 \mathbb{F} 上的线性空间, T 是 V 上的线性变换, 则 T 的乘幂定义如下:

$$\begin{cases} T^0 := \mathcal{E} \\ T^{n+1} := T^n T \end{cases}$$

注意. 由于线性变换的乘法具有结合律, 所以对于非负整数 m, n 有

$$T^n T^m = T^{n+m} \quad (T^n)^m = T^{nm}$$

于是, 对任意的多项式 $f(x) = a_m x^m + a_{m-1} x^{m-1} + \cdots + a_1 x + a_0 \in \mathbb{F}[x]$, 可以定义线性变换 T 的多项式,

$$f(T) = a_m T^m + a_{m-1} T^{m-1} + \cdots + a_1 T + a_0 \mathcal{E}$$

而且 $f(T)$ 仍然是 V 上的线性变换.

如果

$$h(x) = f(x) + g(x), \quad p(x) = f(x)g(x)$$

则

$$h(T) = f(T) + g(T), \quad p(T) = f(T)g(T).$$

所以同一线性变换 T 的两个多项式的乘法可以交换, 即

$$f(T)g(T) = g(T)f(T).$$

由于线性变换乘法一般不满足交换律, 所以在运算时要特别注意, 乘法公式一般不能随便使用. 例如

$$\begin{aligned}(T_1 T_2)^2 &\neq T_1^2 T_2^2, \\(T_1 + T_2)^2 &\neq T_1^2 + 2T_1 T_2 + T_2^2, \\(T_1 + T_2)(T_1 - T_2) &\neq T_1^2 - T_2^2.\end{aligned}$$

正确的公式应该是

$$\begin{aligned}(T_1 T_2)^2 &= T_1 T_2 T_1 T_2, \\(T_1 + T_2)^2 &= T_1^2 + T_1 T_2 + T_2 T_1 + T_2^2, \\(T_1 + T_2)(T_1 - T_2) &= T_1^2 + T_2 T_1 - T_1 T_2 - T_2^2.\end{aligned}$$

练习. 习题7.1: 3; 6.

- 可逆线性变换

定义. 设 T_1 是线性空间 V 上的一个线性变换, 如果存在 V 上的另一个线性变换 T_2 , 使得

$$T_1 T_2 = T_2 T_1 = \mathcal{E}$$

则称线性变换 T_1 为可逆线性变换, T_2 为 T_1 的逆变换

命题. 如果 T 是线性空间 V 上可逆线性变换, 则 T 的逆变换是唯一的.

证明. 设 T_1 和 T_2 都是 T 的逆变换, 则

$$T_1 = T_1 \mathcal{E} = T_1(T T_2) = (T_1 T) T_2 = \mathcal{E} T_2 = T_2$$

说明. 由于可逆线性变换的逆变换是唯一的, 所以我们将可逆线性变换 T 的逆变换记为 T^{-1}

定理. 设 T 是线性空间 V 上的一个可逆线性变换充要条件 T 是双射.

证明. 由于 T 是线性空间 V 上的一个可逆线性变换, 所以存在 T^{-1} 使得

$$T^{-1}T = TT^{-1} = \mathcal{E}$$

因此 T 是双射.

反之如果 T 是双射, 则存在 V 到 V 的单值映射 T_1 使得

$$T_1T = TT_1 = \mathcal{E}$$

下面说明 T_1 是线性变换. 对任意的 $\alpha, \beta \in V$ 和 $k \in \mathbb{F}$

$$\begin{aligned} T_1(\alpha) + T_1(\beta) &= \mathcal{E}(T_1(\alpha) + T_1(\beta)) = T_1T(T_1(\alpha) + T_1(\beta)) = T_1(TT_1(\alpha) + TT_1(\beta)) \\ &= T_1(\mathcal{E}(\alpha) + \mathcal{E}(\beta)) = T_1(\alpha + \beta) \\ kT_1(\alpha) &= \mathcal{E}(kT_1(\alpha)) = T_1T(kT_1(\alpha)) = T_1(kT(T_1(\alpha))) = T_1(k(TT_1)(\alpha)) \\ &= T_1(k\mathcal{E}(\alpha)) = T_1(k\alpha) \end{aligned}$$

所以 T_1 是线性变换. 由此推出 T 是可逆线性变换.

说明. 当 T 是可逆线性变换时, 可以定义 T 的负整数幂: 对正整数 n , 令

$$T^{-n} = (T^{-1})^n$$

而且乘幂法则成立.

定义. 设 V 和 W 是 \mathbb{F} 上的二个线性空间, φ 是 V 到 W 一个线性映射, 令

$$\ker(\varphi) := \{\alpha \in V | \varphi(\alpha) = \mathbf{0}\} \quad \varphi(V) := \{\varphi(\beta) | \beta \in V\}$$

则称 $\ker(\varphi)$ 为 φ 的核, $\varphi(V)$ 为 φ 的象.

定理. 设 T 是 n 维线性空间 V 上的一个线性变换, 则 $\ker(T)$ 和 $T(V)$ 都是 V 的子空间, 而且

$$\dim \ker(T) + \dim T(V) = \dim V.$$

证明. 首先验证 $\ker(T)$ 和 $T(V)$ 都是 V 的子空间.

对于 $\alpha, \beta \in \ker(T)$ 和 $k, l \in \mathbb{F}$,

$$T(k\alpha + l\beta) = kT(\alpha) + lT(\beta) = k\mathbf{0} + l\mathbf{0} = \mathbf{0}$$

所以 $k\alpha + l\beta \in \ker(T)$, 即 $\ker(T)$ 是 V 的子空间.

对于 $\alpha, \beta \in T(V)$ 和 $k, l \in \mathbb{F}$, 则存在 $\alpha_1, \beta_1 \in V$ 使得 $\alpha = T(\alpha_1), \beta = T(\beta_1)$,

$$k\alpha + l\beta = kT(\alpha_1) + lT(\beta_1) = T(k\alpha_1 + l\beta_1)$$

所以 $k\alpha + l\beta \in T(V)$, 即 $T(V)$ 是 V 的子空间.

再证明维数公式. 设 $\dim \ker(T) = r$. 在 $\ker(T)$ 中取一个基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$, 再把它扩充为 V 的一个基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r, \alpha_{r+1}, \dots, \alpha_n$. 下面验证 $T(\alpha_{r+1}), T(\alpha_{r+2}), \dots, T(\alpha_n)$ 是 $T(V)$ 的一个基.

如果存在 $k_{r+1}, k_{r+2}, \dots, k_n \in \mathbb{F}$ 使得

$$\begin{aligned} k_{r+1}T(\alpha_{r+1}) + k_{r+2}T(\alpha_{r+2}) + \dots + k_nT(\alpha_n) &= \mathbf{0} \\ T(k_{r+1}\alpha_{r+1} + k_{r+2}\alpha_{r+2} + \dots + k_n\alpha_n) &= \mathbf{0} \end{aligned}$$

即 $k_{r+1}\alpha_{r+1} + k_{r+2}\alpha_{r+2} + \dots + k_n\alpha_n \in \ker(T)$, 所以它可以由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 线性表示, 所以

$$\begin{aligned} k_{r+1}\alpha_{r+1} + k_{r+2}\alpha_{r+2} + \dots + k_n\alpha_n &= k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_r\alpha_r \\ k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_r\alpha_r - k_{r+1}\alpha_{r+1} - k_{r+2}\alpha_{r+2} - \dots - k_n\alpha_n &= \mathbf{0} \end{aligned}$$

由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r, \alpha_{r+1}, \dots, \alpha_n$ 线性无关推出 $k_{r+1} = k_{r+2} = \dots = k_n = 0$. 所以 $T(\alpha_{r+1}), T(\alpha_{r+2}), \dots, T(\alpha_n)$ 是线性无关的.

对于 $\beta \in T(V)$, 则存在 $\beta_1 \in V$, 使得 $\beta = T(\beta_1)$, 设 $\beta_1 = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_r\alpha_r + x_{r+1}\alpha_{r+1} + \dots + x_n\alpha_n$, 则

$$\begin{aligned} \beta &= T(\beta_1) = T(x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_r\alpha_r + x_{r+1}\alpha_{r+1} + \dots + x_n\alpha_n) \\ &= x_1T(\alpha_1) + x_2T(\alpha_2) + \dots + x_rT(\alpha_r) + x_{r+1}T(\alpha_{r+1}) + \dots + x_nT(\alpha_n) \\ &= x_{r+1}T(\alpha_{r+1}) + \dots + x_nT(\alpha_n) \end{aligned}$$

所以 β 可以由 $T(\alpha_{r+1}), T(\alpha_{r+2}), \dots, T(\alpha_n)$ 线性表示. 因此 $T(\alpha_{r+1}), T(\alpha_{r+2}), \dots, T(\alpha_n)$ 是 $T(V)$ 的一个基. 由此推出

$$\dim \ker(T) + \dim T(V) = \dim V.$$

引理. 设 V 和 W 是 \mathbb{F} 上的二个线性空间, φ 是 V 到 W 一个线性映射. 则 φ 是单射充分必要条件 $\ker(\varphi) = \{\mathbf{0}\}$

证明. (必要性) 对于 $\alpha \in \ker(\varphi)$, 则 $\varphi(\alpha) = \mathbf{0} = \varphi(\mathbf{0})$. 由 φ 是单射推出 $\alpha = \mathbf{0}$.

(充分性) 如果 $\varphi(\alpha) = \varphi(\beta)$, 则 $\varphi(\alpha) - \varphi(\beta) = \mathbf{0}$, 由 φ 是线性映射推出 $\varphi(\alpha - \beta) = \mathbf{0}$, 由 $\ker(\varphi) = \{\mathbf{0}\}$ 推出 $\alpha - \beta = \mathbf{0}$, 即 $\alpha = \beta$. 所以 φ 是单射.

定理. 设 V 是 n 维线性空间, T 是 V 上的一个线性变换. 则 T 是单射充分必要条件 T 是满射.

证明. T 是单射充分必要条件 $\ker T = \{\mathbf{0}\}$; 由 $\dim \ker(T) + \dim T(V) = \dim V$ 可知 $\ker T = \{\mathbf{0}\}$ 充分必要条件 $\dim T(V) = \dim V$; 由于 $T(V)$ 是 V 的子空间, 所以 $\dim T(V) = \dim V$ 充分必要条件 $T(V) = V$, 即 T 是满射.

练习. 习题7.1: 5(2), 12

