

# 第二学期总复习



机动



目录



上页



下页



返回



结束

# 向量代数与空间解析几何

 (一) 向量代数

 (二) 空间解析几何

# (一) 向量代数

1、向量的概念 设  $\vec{a} = \{x, y, z\} = xi + yj + zk$

模:  $|\vec{a}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

单位向量:  $\vec{a}^0 = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \{\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma\}$

方向余弦:

$$\cos \alpha = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \gamma = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$$

## 2、向量的运算

设  $\vec{a} = \{a_1, a_2, a_3\}$   $\vec{b} = \{b_1, b_2, b_3\}$   $\vec{c} = \{c_1, c_2, c_3\}$

加法:  $\vec{a} + \vec{b} = \{a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3\}$

数乘:  $\lambda\vec{a} = \{\lambda a_1, \lambda a_2, \lambda a_3\}$

点乘:  $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$

叉乘: 模:  $|\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle$

方向: 垂直于  $\vec{a}, \vec{b}$ , 并且  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}$  成右手系

坐标表示:  $\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$

几何意义:

$|\vec{a} \times \vec{b}|$  表示以  $\vec{a}, \vec{b}$  为邻边的平行四边形的面积。

**混合积:**  $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$

**几何意义:**

$|\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}|$  表示以  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  为棱的平行六面体的体 积。

$$(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}) = (\vec{c}, \vec{a}, \vec{b}), \quad (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = -(\vec{b}, \vec{a}, \vec{c})$$

$$\vec{a} \perp \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \iff a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3 = 0$$

$$\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{a} \times \vec{b} = \mathbf{0} \iff \frac{a_1}{b_1} = \frac{a_2}{b_2} = \frac{a_3}{b_3}$$

$$\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \text{ 共面} \iff (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = 0$$

## (二) 空间解析几何

### 1、平面

[1] 点法式  $A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$

[2] 一般式  $Ax + By + Cz + D = 0$

[3] 平面的截距式方程  $\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$

### 2、空间直线

[1] 一般方程  $L: \begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$

[2] 对称式方程  $\frac{x - x_0}{m} = \frac{y - y_0}{n} = \frac{z - z_0}{p}$

[3] 参数方程  $\begin{cases} x = x_0 + mt \\ y = y_0 + nt \\ z = z_0 + pt \end{cases}$

### 3、过直线的平面束

$$\text{过直线 } L: \begin{cases} \pi_1: A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ \pi_2: A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$$

的平面束方程为：

$$A_1x + B_1y + C_1z + D_1 + \lambda(A_2x + B_2y + C_2z + D_2) = 0$$

注意：不包括  $\pi_2$  这个平面。

## 4、距离

两点间距离公式:

$$|M_1M_2| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

点到平面距离公式

点  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  到平面  $Ax + By + Cz + D = 0$  的距离为

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

点到直线的距离公式

点  $M_0(x_0, y_0, z_0)$  到直线  $L: \frac{x - x_1}{m} = \frac{y - y_1}{n} = \frac{z - z_1}{p}$

的距离为 
$$d = \frac{|\overrightarrow{M_0M_1} \times \vec{s}|}{|\vec{s}|}$$



## 异面直线之间的距离公式

已知两直线  $L_1$  : 过点  $P_1$ , 方向向量为  $\nu_1$  ;

$L_2$  : 过点  $P_2$ , 方向向量为  $\nu_2$  ;

则  $L_1$  与  $L_2$  共面  $\Leftrightarrow \overrightarrow{P_1P_2} \cdot (\vec{\nu}_1 \times \vec{\nu}_2) = 0$

$L_1$  与  $L_2$  异面  $\Leftrightarrow \overrightarrow{P_1P_2} \cdot (\vec{\nu}_1 \times \vec{\nu}_2) \neq 0$

若  $L_1$  与  $L_2$  异面, 则它们之间的距离为

$$d = \frac{|\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (\vec{\nu}_1 \times \vec{\nu}_2)|}{|\vec{\nu}_1 \times \vec{\nu}_2|}$$

## 5、夹角

两向量之间的夹角  $\cos\langle\vec{a},\vec{b}\rangle = \frac{\vec{a}\cdot\vec{b}}{|\vec{a}||\vec{b}|}$

两平面之间的夹角  $\cos\langle\Pi_1,\Pi_2\rangle = \frac{|\vec{n}_1\cdot\vec{n}_2|}{|\vec{n}_1||\vec{n}_2|}$   $\Pi_1:\vec{n}_1$   
 $\Pi_2:\vec{n}_2$

两直线之间的夹角  $\cos\langle L_1,L_2\rangle = \frac{|\vec{v}_1\cdot\vec{v}_2|}{|\vec{v}_1||\vec{v}_2|}$   $L_1:\vec{v}_1$   
 $L_2:\vec{v}_2$

直线与平面之间的夹角  $\sin\langle L,\Pi\rangle = \frac{|\vec{v}\cdot\vec{n}|}{|\vec{v}||\vec{n}|}$   $L:\vec{v}$   
 $\Pi:\vec{n}$

## 6、二次曲面

### [1] 柱面

母线平行于 $z$ 轴，准线为： $\begin{cases} F(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$  的柱面方

程为： $F(x, y) = 0$

### [2] 旋转曲面

曲线  $L: \begin{cases} F(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$  绕  $x$  轴旋转一周所成的旋转

曲面方程为： $F(x, \pm\sqrt{y^2 + z^2}) = 0$

### [3] 二次曲面

(1) 球面  $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 = R^2$

(2) 椭球面  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$

(3) 单叶双曲面  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$

(4) 双叶双曲面  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1$

(5) 椭圆抛物面  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z$

(6) 双曲抛物面  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = z$

(7) 二次锥面  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{z^2}{c^2}$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

## 7、空间曲线在坐标面上的投影

设空间曲线的一般方程：
$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

消去变量  $z$  后得：

$H(x, y) = 0$  —— 曲线关于  $xoy$  的投影柱面

空间曲线在  $xoy$  面上的投影曲线 
$$\begin{cases} H(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

# 多元函数微分学

- (一) 极限与连续
- (二) 偏导数和全微分
- (三) 方向导数和梯度
- (四) 极值
- (五) 几何应用

## (一) 极限定义的说明

1、 $\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ y \rightarrow y_0}} f(x, y) = A$  存在是指： $(x, y)$  沿任何路

径趋于 $(x_0, y_0)$ 时，函数的极限都存在。

2、求二元函数极限的方法：

(1) 利用定义及性质（夹逼准则；无穷小量乘有界变量仍为无穷小量）；

(2) 利用一元函数的两个特殊极限及等价无穷小代换；

(3) 利用极坐标变换化成一元函数的极限。

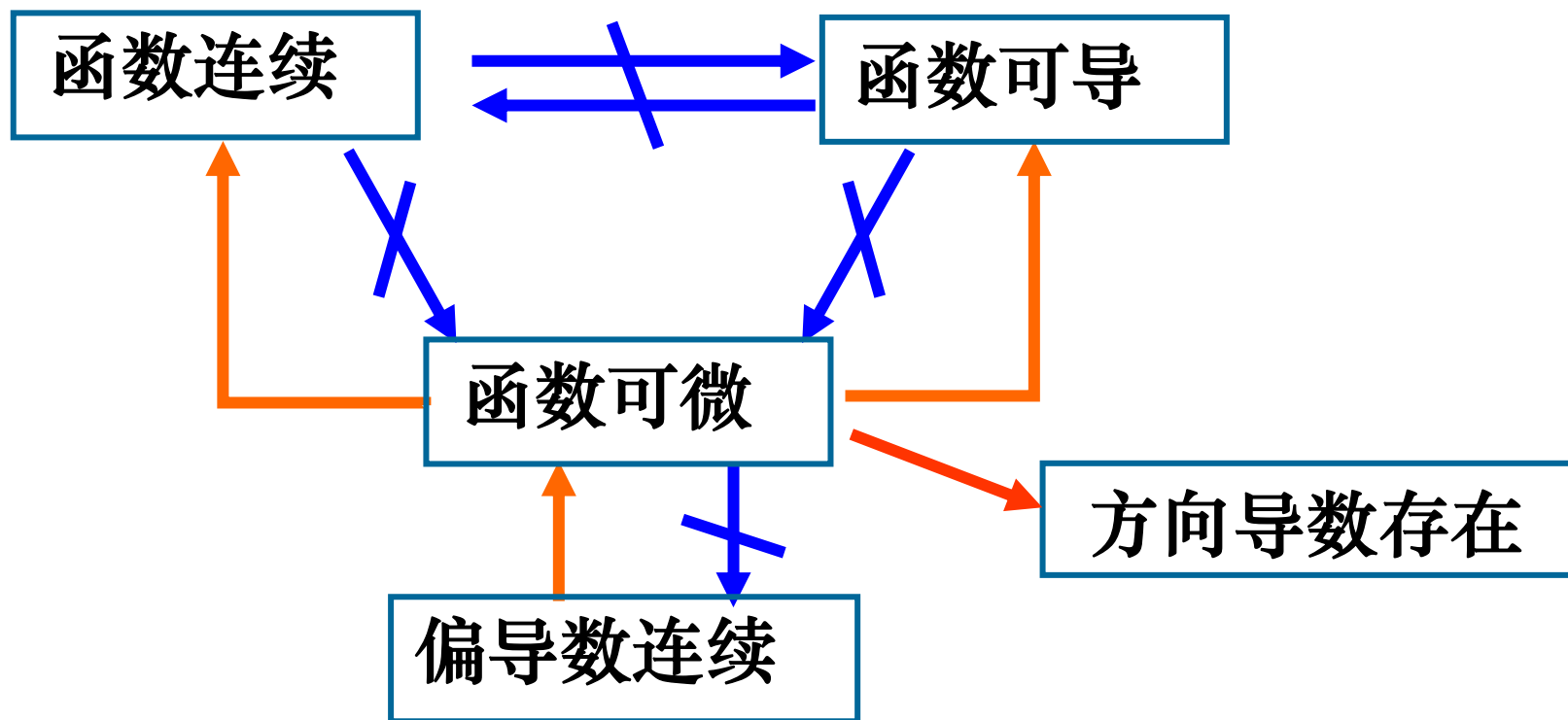
### 3、确定极限不存在的方法：

(1) 找两条不同路径，使 $(x, y)$ 沿这两条路径趋向于 $(x_0, y_0)$ 时， $f(x, y)$ 的极限都存在，但不相等；

(2) 找一条特殊路径，使 $(x, y)$ 沿此路径趋向于 $(x_0, y_0)$ 时， $f(x, y)$ 的极限不存在。



## (二) 多元函数连续、可导、可微的关系



1、全微分定义：设  $z = f(x, y)$

$$\Delta z = f_x(x, y)\Delta x + f_y(x, y)\Delta y + o(\rho)$$

$$\rho = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

$$dz = f_x(x, y)dx + f_y(x, y)dy$$

证明二元函数不可微的方法

要证明  $z = f(x, y)$  在  $(x_0, y_0)$  不可微，只需求极限：

$$\lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \frac{\Delta z - f_x(x_0, y_0)\Delta x - f_y(x_0, y_0)\Delta y}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}$$

若此极限存在且等于 0，则  $z = f(x, y)$  在  $(x_0, y_0)$  可微，否则  $z = f(x, y)$  在  $(x_0, y_0)$  不可微，其中

$$\Delta z = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)$$

## 2、求偏导数

- 1、复合函数微分法（链式法则）
- 2、隐函数微分法（公式）
- 3、利用全微分求偏导数

### 3、方向导数和梯度

(1) 方向导数:  $u = f(x, y, z)$  在  $M_0(x_0, y_0, z_0)$  沿  $\vec{l} = \{\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma\}$  的方向导数为:

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{l}} \Big|_{M_0} = \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{M_0} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{M_0} \cos \beta + \frac{\partial f}{\partial z} \Big|_{M_0} \cos \gamma$$

(2) 梯度:  $u = f(x, y, z)$  在  $M_0(x_0, y_0, z_0)$  的梯度为:

$$\text{gradu} \Big|_{M_0} = \left\{ \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right\} \Big|_{M_0}$$

函数沿梯度方向的方向导数最大, 其模为方向导数的最大值.

# (三) 多元函数微分法的应用

## 1、在几何中的应用

求曲线的切线及法平面 (关键: 抓住切向量)

求曲面的切平面及法线 (关键: 抓住法向量)

### 空间曲线的切线与法平面

(1)  $\Gamma: x = x(t), y = y(t), z = z(t).$

切向量  $\vec{\tau} = \pm \{x'(t), y'(t), z'(t)\}$

(2)  $\Gamma: \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases},$  切向量  $\vec{\tau} = \pm \begin{vmatrix} i & j & k \\ F_x & F_y & F_z \\ G_x & G_y & G_z \end{vmatrix}$

## 曲面的切平面与法线

$$(1) \quad \pi : F(x, y, z) = 0.$$

$$\text{法向量} \quad \vec{n} = \pm \{F_x, F_y, F_z\}$$

$$(2) \quad \pi : \begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$$

$$\text{法向量} \quad \vec{n} = \pm \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{vmatrix}$$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

## 2、极值

1、必要条件：极值点是稳定点。

2、充分条件：若  $z = f(x, y)$ ,  $f_x(x_0, y_0) = 0$ ,

$$f_y(x_0, y_0) = 0, \quad \text{令: } f_{xx}(x_0, y_0) = A,$$

$$f_{xy}(x_0, y_0) = B, \quad f_{yy}(x_0, y_0) = C, \quad \text{则 } f(x, y)$$

在点  $(x_0, y_0)$  处是否取得极值的条件如下：

(1)  $AC - B^2 > 0$  时有极值，

当  $A < 0$  时有极大值，当  $A > 0$  时有极小值；

(2)  $AC - B^2 < 0$  时没有极值；

(3)  $AC - B^2 = 0$  时可能有极值。

### 3、求函数 $z = f(x, y)$ 极值的一般步骤:

第一步: 解方程组  $f_x(x, y) = 0, f_y(x, y) = 0$   
求出实数解, 得驻点.

第二步: 对于每一个驻点 $(x_0, y_0)$ ,  
求出二阶偏导数的值 $A、B、C$ .

第三步: 定出 $AC - B^2$ 的符号,  
再判定是否是极值.



## 4、求条件极值的一般步骤:

目标函数:  $u = f(x, y, z)$ ,

约束条件:  $\varphi(x, y, z) = 0$

### (1) 构造函数

$$F(x, y, z, \lambda) = f(x, y, z) + \lambda\varphi(x, y, z),$$




### (2) 解方程

$$F_x = 0, \quad F_y = 0, \quad F_z = 0, \quad F_\lambda = 0$$

解出  $x, y, z, \lambda$ , 其中  $x, y, z$  就是可能的极值点的坐标 (即条件极值的稳定点)。

(3) 判定此稳定点是否为条件极值的极值点。

# 重积分

-  (一) 二重积分
-  (二) 三重积分
-  (三) 重积分的应用

# (一) 二重积分

## 1、二重积分的概念：

二重积分的定义：            和式的极限

几何意义： 曲顶柱体的体积  $V = \iint_D f(x, y) d\sigma$

物理意义： 平面薄片的质量  $m = \iint_D \mu(x, y) d\sigma$

二重积分的性质：

## 关于二重积分的奇偶对称性:

1. 如果  $D$  关于  $y$  轴对称, 则

(1) 若  $f(x, y)$  关于  $x$  是奇函数, 则  $I = 0$ ;

(2) 若  $f(x, y)$  关于  $x$  是偶函数, 则  $I = 2 \iint_{D_1} f(x, y) dx dy$

2. 如果  $D$  关于  $x$  轴对称, 则

(1) 若  $f(x, y)$  关于  $y$  是奇函数, 则  $I = 0$ ;

(2) 若  $f(x, y)$  关于  $y$  是偶函数, 则  $I = 2 \iint_{D_1} f(x, y) dx dy$

**轮换对称性:** 若平面有界闭区域  $D$  关于直线  $y = x$

对称, 则 
$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_D f(y, x) d\sigma$$

## 2、二重积分的计算

### (1) 二重积分在直角坐标下的计算公式

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy. \quad [\text{X-型}]$$

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_c^d dy \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} f(x, y) dx. \quad [\text{Y-型}]$$

(在积分中要正确选择积分次序)

### (2) 二重积分在极坐标系下的计算公式

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_D f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta.$$

注意利用对称性化简计算

## (二) 三重积分

### 1、三重积分的概念

三重积分的定义： 和式的极限

三重积分的性质： $\iiint_{\Omega} dv = \Omega$  的体积；

奇偶对称性：若空间区域 $\Omega$ 被 $xoy$ 平面（或  $yozy$  平面，  
 $zox$  平面）分成对称的两块  $\Omega_1, \Omega_2$ 。

(i) 若 $f(x, y, z)$ 关于 $z$ （或  $x$ ，或  $y$ ）是偶函数，则：

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dv = 2 \iiint_{\Omega_1} f(x, y, z) dv = 2 \iiint_{\Omega_2} f(x, y, z) dv$$

(ii) 若 $f(x, y, z)$ 关于 $z$ （或  $x$ ，或  $y$ ）是奇函数，则：

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dv = 0$$

**轮换对称性：**若空间区域  $\Omega$  关于直线  $x=y=z$  对称，那么被积函数  $f(x, y, z)$  中的变量  $x, y, z$  无论怎样互换，积分值不会改变。即

$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dv &= \iiint_{\Omega} f(y, x, z) dv \\ &= \iiint_{\Omega} f(y, z, x) dv = \iiint_{\Omega} f(x, z, y) dv \\ &= \dots \end{aligned}$$

## 2、三重积分的计算方法

### (1) 三重积分在直角坐标下的计算公式

方法1: “先单后重”

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) \mathrm{d}v = \iint_D \mathrm{d}x \mathrm{d}y \int_{z_1(x, y)}^{z_2(x, y)} f(x, y, z) \mathrm{d}z$$

方法2: “先重后单”

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) \mathrm{d}v = \int_a^b \mathrm{d}z \iint_{D_z} f(x, y, z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y$$

注意利用对称性化简计算



## (2) 三重积分在柱坐标下的计算公式

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz.$$

## (3) 三重积分在直角坐标下的计算公式

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz =$$

$$\iiint_{\Omega} f(r \sin \varphi \cos \theta, r \sin \varphi \sin \theta, r \cos \varphi) r^2 \sin \varphi dr d\varphi d\theta$$

### (三)、重积分计算的基本方法小结

1. 选择合适的坐标系；
2. 选择易计算的积分次序；
3. 掌握确定积分限的方法：
  - 图示法
  - 列不等式法
4. 利用奇偶对称性和轮换对称性简化计算；
5. 利用重心公式简化计算；
6. 消去被积函数绝对值符号
  - 分块积分法
  - 利用对称性
7. 利用重积分换元公式

## (四) 重积分的应用

(1) 曲顶主体的体积  $V = \iint_D f(x, y) dx dy.$

(2) 平面区域的面积  $S = \iint_D dx dy.$

(3) 空间区域的体积  $V = \iiint_{\Omega} dx dy dz$

(4) 曲面面积  $S : z = f(x, y)$   $S$ 的面积为

$$A = \iint_{D_{xy}} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dx dy;$$

## (5) 重心

平面薄片  $D$  的面密度为  $\rho(x, y)$ , 则重心为:

$$\bar{x} = \frac{\iint_D x\rho(x, y)d\sigma}{\iint_D \rho(x, y)d\sigma}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_D y\rho(x, y)d\sigma}{\iint_D \rho(x, y)d\sigma}.$$

空间物体  $\Omega$  的密度为  $\rho(x, y, z)$ , 则重心为:

$$\bar{x} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} x\rho dv, \quad \bar{y} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} y\rho dv,$$

$$\bar{z} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} z\rho dv. \quad \text{其中 } M = \iiint_{\Omega} \rho dv.$$

## (6) 转动惯量

平面薄片  $D$  的面密度为  $\rho(x, y)$ , 则它对于  $x$  轴、 $y$  轴和原点的转动惯量分别为:

$$I_x = \iint_D y^2 \rho(x, y) d\sigma,$$

$$I_y = \iint_D x^2 \rho(x, y) d\sigma.$$

$$I_0 = \iint_D (x^2 + y^2) \rho(x, y) d\sigma.$$

空间物体 $\Omega$ 体密度为 $\rho(x, y, z)$ ，则该物体对坐标轴及原点的转动惯量为

$$I_x = \iiint_{\Omega} (y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dv,$$

$$I_y = \iiint_{\Omega} (z^2 + x^2) \rho(x, y, z) dv,$$

$$I_z = \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dv,$$

$$I_o = \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dv.$$

## (7) 引力

物体占有空间区域  $\Omega$ ，体密度  $\rho(x, y, z)$ ，区域  $\Omega$  外有一质量为  $m_0$  的质点  $P_0(x_0, y_0, z_0)$ ，则物体对质点  $P_0$  的引力为： $F = \{F_x, F_y, F_z\}$

$$F_x = \iiint_{\Omega} \frac{km_0\rho(x, y, z)(x - x_0)}{r^3} dV$$

$$F_y = \iiint_{\Omega} \frac{km_0\rho(x, y, z)(y - y_0)}{r^3} dV$$

$$F_z = \iiint_{\Omega} \frac{km_0\rho(x, y, z)(z - z_0)}{r^3} dV$$

其中： $k$  为引力常数， $r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}$

# 曲线积分与曲面积分

- (一) 曲线积分与曲面积分
- (二) 各种积分之间的联系
- (三) 场论初步



# 曲线积分

## 第一类曲线积分

## 第二类曲线积分

定义

$$\int_L f(x, y) ds = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i) \Delta s_i$$

$$\begin{aligned} & \int_L P(x, y) dx + Q(x, y) dy \\ &= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n [P(\xi_i, \eta_i) \Delta x_i + Q(\xi_i, \eta_i) \Delta y_i] \end{aligned}$$

联系

$$\int_L P dx + Q dy = \int_L (P \cos \alpha + Q \cos \beta) ds$$

计

$$\int_L f(x, y) ds$$

$$\int_L P dx + Q dy$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi, \psi] \sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2} dt$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} [P(\varphi, \psi) \varphi' + Q(\varphi, \psi) \psi'] dt$$

算

与方向无关  $(\alpha < \beta)$

与方向有关



## (一) 第一类曲线积分的计算

1、 $L$ 的参数方程为  $\begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \end{cases} (\alpha \leq t \leq \beta)$ , 则

$$\int_L f(x, y) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t), \psi(t)] \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt, (\alpha < \beta)$$

2、 $L$ 的直角坐标方程  $y = y(x) (a \leq x \leq b)$ ,

$$\int_L f(x, y) ds = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + y'^2(x)} dx$$

3、 $L$ 的极坐标方程为:  $r = r(\theta), \alpha \leq \theta \leq \beta$ , 则

$$\int_L f(x, y) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f[r(\theta)\cos\theta, r(\theta)\sin\theta] \sqrt{r^2(\theta) + r'^2(\theta)} d\theta$$

## 4、 $L$ 为空间曲线

$$L: x = \varphi(t), y = \psi(t), z = \omega(t). \quad (\alpha \leq t \leq \beta)$$

$$\begin{aligned} & \int_{\Gamma} f(x, y, z) ds \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t), \psi(t), \omega(t)] \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t) + \omega'^2(t)} dt \\ & \qquad \qquad \qquad (\alpha < \beta) \end{aligned}$$

5、若曲线 $L$ 的方程为：
$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$
，则需化成参数

方程，再进一步用公式求。

## (二) 第二类曲线积分的计算

1、 对有向光滑弧  $L: \begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t) \end{cases}, t: a \rightarrow b$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy \\ = \int_a^b \{ P[\varphi(t), \psi(t)]\varphi'(t) + Q[\varphi(t), \psi(t)]\psi'(t) \} dt$$

2、 对有向光滑弧  $L: y = \varphi(x), x: a \rightarrow b$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy \\ = \int_a^b \{ P[x, \varphi(x)] + Q[x, \varphi(x)] \varphi'(x) \} dx$$

3、若曲线  $L$  的方程为极坐标方程： $r = r(\theta)$ ,  $\theta : \alpha \rightarrow \beta$

先化成参数方程：
$$\begin{cases} x = r(\theta)\cos\theta \\ y = r(\theta)\sin\theta \end{cases}, \theta : \alpha \rightarrow \beta$$

然后用公式计算。

4、若曲线  $L$  的方程为：
$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$
, 则需化成参数

方程, 再进一步用公式求。

5、对空间有向光滑弧  $\Gamma$ ：
$$\begin{cases} x = \phi(t) \\ y = \psi(t), \quad t : a \rightarrow b \\ z = \omega(t) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} & \int_{\Gamma} P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + R(x, y, z)dz \\ &= \int_a^b \{ P[\phi(t), \psi(t), \omega(t)] \phi'(t) + Q[\phi(t), \psi(t), \omega(t)] \psi'(t) \\ & \quad + R[\phi(t), \psi(t), \omega(t)] \omega'(t) \} dt \end{aligned}$$

# 曲面积分

对面积的曲面积分

对坐标的曲面积分

定义

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) ds = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i, \zeta_i) \Delta s_i$$

$$\iint_{\Sigma} R(x, y, z) dx dy = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n R(\xi_i, \eta_i, \zeta_i) (\Delta S_i)_{xy}$$

联系

$$\iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iint_{\Sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS$$

计算

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} f(x, y, z) ds \\ &= \iint_{D_{xy}} f[x, y, z(x, y)] \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy \\ &= \pm \iint_{D_{xy}} \{ P[x, y, z(x, y)] \cdot (-z_x) \\ & \quad + Q[x, y, z(x, y)] \cdot (-z_y) \\ & \quad + R[x, y, z(x, y)] \cdot 1 \} dx dy \end{aligned}$$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

### (三) 第一类曲面积分的计算

1. 若曲面  $\Sigma: z = z(x, y)$ , 则

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xy}} f[x, y, z(x, y)] \sqrt{1 + z'_x{}^2 + z'_y{}^2} dx dy;$$

2. 若曲面  $\Sigma: y = y(x, z)$ , 则

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xz}} f[x, y(x, z), z] \sqrt{1 + y'_x{}^2 + y'_z{}^2} dx dz;$$

3. 若曲面  $\Sigma: x = x(y, z)$ , 则

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{yz}} f[x(y, z), y, z] \sqrt{1 + x'_y{}^2 + x'_z{}^2} dy dz.$$

## (四) 第二类曲面积分的计算

1、若  $\Sigma$  的方程为:  $z = z(x, y)$ ,  $(x, y) \in D_{xy}$ , 则

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy \\ &= \pm \iint_{D_{xy}} \{P[x, y, z(x, y)] \cdot (-z_x) + Q[x, y, z(x, y)](-z_y) \\ & \quad + R[x, y, z(x, y)] \cdot 1\} dx dy \end{aligned}$$

其中: 若 $\Sigma$ 取上侧, 取正号,  $\Sigma$ 取下侧, 取负号。



2、若  $\Sigma$  的方程为：  $x = x(y, z)$ ，  $(y, z) \in D_{yz}$ ， 则

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdxdy \\ &= \pm \iint_{D_{yz}} \{ P[x(y, z), y, z] \cdot 1 + Q[x(y, z), y, z](-x_y) \\ & \quad + R[x(y, z), y, z](-x_z) \} dydz \end{aligned}$$

其中：若  $\Sigma$  取前侧，取正号， $\Sigma$  取后侧，取负号。

3、若  $\Sigma$  的方程为:  $y = y(z, x)$ ,  $(z, x) \in D_{zx}$ , 则

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy \\ &= \pm \iint_{D_{zx}} \{ P[x, y(z, x), z](-y_x) + Q[x, y(z, x), z] \cdot 1 \\ & \quad + R[x, y(z, x), z](-y_z) \} dz dx \end{aligned}$$

其中: 若 $\Sigma$ 取右侧, 取正号,  $\Sigma$ 取左侧, 取负号。

## 与平面路径无关的四个等价命题

条件

在平面单连通开区域 $D$ 上 $P(x, y), Q(x, y)$ 具有连续的一阶偏导数,则以下四个命题等价.

等价命题

(1) 在 $D$ 内 $\int_L Pdx + Qdy$ 与路径无关

(2)  $\oint_C Pdx + Qdy = 0, \forall$  闭曲线 $C \subset D$

(3) 在 $D$ 内存在 $U(x, y)$ 使 $du = Pdx + Qdy$

(4) 在 $D$ 内, $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

## 与曲面无关的四个等价命题

条件

在空间二维单连通区域 $G$ 上 $P(x, y, z)$ ,  $Q(x, y, z)$ ,  $R(x, y, z)$ 具有连续的一阶偏导数, 则下述命题等价

等价命题

(1) 在 $G$ 内  $\iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy$  与曲面无关

(2) 在 $G$ 内  $\iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy = 0, \forall \Sigma \subset G$

(3) 在 $G$ 内, 恒有  $\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} = 0$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

## 与空间路径无关的四个等价命题

条件

在空间一维单连通区域 $G$ 上 $P(x, y, z)$ ,  $Q(x, y, z)$ ,  $R(x, y, z)$ 具有连续的一阶偏导数, 则以下命题等价.

等价命题

(1) 在 $G$ 内 $\int_L Pdx + Qdy + Rdz$ 与路径无关

(2)  $\oint_{\Gamma} Pdx + Qdy + Rdz = 0, \forall$  闭曲线 $\Gamma \subset G$

(3) 在 $G$ 内存在 $U(x, y, z)$ 使 $du = Pdx + Qdy + Rdz$

(4) 在 $G$ 内,  $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial Q}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial y}, \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial z}$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

## 格林公式

$$\iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_L P dx + Q dy \quad (\text{沿} L \text{的正向})$$

## 高斯公式

$$\iiint_{\Omega} \left( \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dv = \oiint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy$$

## 斯托克斯公式

$$\iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} dy dz & dz dx & dx dy \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \oint_{\Gamma} P dx + Q dy + R dz$$

# 第一类曲线积分、曲面积分的计算方法

1. 直接利用计算公式计算；
2. 利用奇偶对称性和轮换对称性简化计算；
3. 利用形心坐标简化计算。

**几何应用：**柱面及旋转曲面的侧面积

**物理应用：**质心，转动惯量，引力

## 第二类曲线积分的计算方法

1. 利用公式，化为定积分计算。
2. 补上辅助曲线（如平行于坐标轴的直线等）形成封闭曲线，然后利用格林公式转化为二重积分和辅助线上的曲线积分。
3. 利用积分与路经无关的定理，选取适当的积分路径，可以简化计算。



## 第二类曲面积分的计算方法

1. 利用公式，化为二重积分计算。
2. 补上辅助曲面（如平行于坐标面的平面等）形成封闭曲面，然后利用高斯公式转化为三重积分和辅助面上的曲面积分。
3. 利用斯托克斯公式化成第二类曲线积分，有时可以简化计算。

# 场论初步

梯度  $\operatorname{grad} u = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \vec{k}$

散度  $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$

旋度  $\operatorname{rot} \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$

$$= \left( \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \vec{i} + \left( \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \vec{j} + \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \vec{k}$$

# 级数

-  (一) 数项级数
-  (二) 幂级数
-  (三) 泰勒级数
-  (四) 傅里叶级数

# (一) 数项级数的判别法

## 1. 正项级数判别法

必要条件  $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = 0$

不满足  $\rightarrow$  发 散

满足

比值判别法  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_{n+1}}{u_n} = \rho$

根值判别法  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{u_n} = \rho$

$\rho = 1$  不定  
用它法判别

部分和极限  
比较判别法  
积分判别法

$\rho < 1$   
收 敛

$\rho > 1$   
发 散

## (1) 比较判别法

若  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  收敛(发散)且  $v_n \leq u_n$  ( $u_n \leq v_n$ ),

则  $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$  收敛(发散).

## (2) 比较判别法的极限形式

如果  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_n}{v_n} = l$ , 则  $0 < l < +\infty$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ ,  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$

有相同的敛散性;  $l = 0$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$  收敛, 则  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  收敛;

当  $l = +\infty$  时,  $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$  发散, 则  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  发散;

### (3) 比值判别法 (达朗贝尔 D'Alembert 判别法)

设  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  是正项级数, 如果  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_{n+1}}{u_n} = \rho$  ( $\rho$  为数或  $+\infty$ )

则  $\rho < 1$  时级数收敛;  $\rho > 1$  时级数发散;  $\rho = 1$  时失效.

### (4) 根值判别法 (柯西判别法)

设  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  是正项级数,

如果  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{u_n} = \rho$  ( $\rho$  为数或  $+\infty$ ),

则  $\rho < 1$  时级数收敛;  $\rho > 1$  时级数发散;  $\rho = 1$  时失效.

## (5) 柯西积分判别法

设  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  是正项级数。若存在一个定义在  $[1, +\infty)$  上的单调下降的非负函数  $f(x)$ ，满足  $u_n = f(n)$ ， $n = 1, 2, \dots$ ，则级数  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  收敛的充分必要条件为  $\int_1^{+\infty} f(x) dx$  收敛。

## 2、任意项级数判别法

概念:  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  为收敛级数

若  $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|$  收敛, 称  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  绝对收敛

若  $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|$  发散, 称  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  条件收敛

Leibniz判别法: 若  $u_n \geq u_{n+1} > 0$ , 且  $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = 0$ ,

则交错级数  $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n u_n$  收敛, 且余项  $|r_n| \leq u_{n+1}$ .



## 比值判别法 (达朗贝尔 D'Alembert 判别法):

设  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  是任意项级数, 且  $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right| = \rho$ , 则

- (1)  $\rho < 1$  时级数绝对收敛;
- (2)  $\rho > 1$  (或  $= +\infty$ ) 时级数发散。

## 根值判别法 (柯西判别法):

设  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$  是任意项级数, 且  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|u_n|} = \rho$ , 则

- (1)  $\rho < 1$  时级数绝对收敛;
- (2)  $\rho > 1$  (或  $= +\infty$ ) 时级数发散。

## (二) 幂级数

### 1、幂级数收敛半径求法

如果幂级数  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$  的所有系数  $a_n \neq 0$ ,

设  $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \rho$  (或  $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = \rho$ )

(1) 则当  $\rho \neq 0$  时,  $R = \frac{1}{\rho}$ ;

(2) 当  $\rho = 0$  时,  $R = +\infty$ ;

(3) 当  $\rho = +\infty$  时,  $R = 0$ .



## 求幂级数收敛域的方法

- 标准形式幂级数: 先求收敛半径  $R$  , 再讨论  $x = \pm R$  处的敛散性 .
- 非标准形式幂级数 { 通过换元转化为标准形式  
直接用比值法或根值法



机动



目录



上页



下页



返回



结束

## 2、幂级数和函数的分析运算性质：

幂级数  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$  的和函数  $s(x)$  在收敛区间  $(-R, R)$

内连续,在端点收敛,则在端点单侧连续.

幂级数  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$  的和函数  $s(x)$  在收敛区间  $(-R, R)$

内可积,且对  $\forall x \in (-R, R)$  可逐项积分.

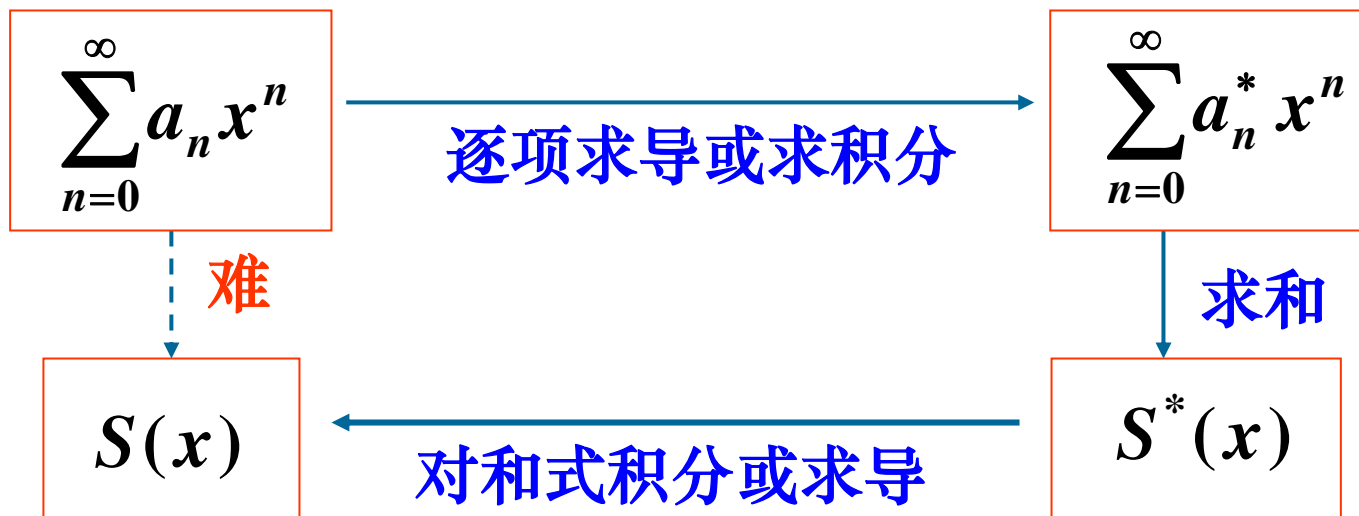
幂级数  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$  的和函数  $s(x)$  在收敛区间  $(-R, R)$

内可导,并可逐项求导任意次.

利用以上性质求幂级数的和函数。

### 3、幂级数和函数的求法

- 求部分和的极限；
- 分解（拆相相消）、套用公式；
- 逐项求导或逐项求积分（在收敛区间内）



- 数项级数求和 { 直接求和: 直接变换, 求部分和等  
间接求和: 转化成幂级数求和, 再代值

## 4、常用已知和函数的幂级数

$$(1) \sum_{n=0}^{\infty} x^n = \frac{1}{1-x}; \quad (2) \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n = \frac{1}{1+x};$$

$$(3) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n} \quad \text{逐项求导化为 (1) 的形式};$$

$$(4) \sum_{n=1}^{\infty} (n+1)x^n \quad \text{逐项求积分化为 (1) 的形式}。$$

$$(5) \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x;$$

$$(6) \quad \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sin x$$

$$(7) \quad \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} = \cos x$$

$$(8) \quad \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} \frac{x^n}{n} = \ln(1+x);$$

$$(9) \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n} = -\ln(1-x);$$

### (三) 泰勒级数

**1. 定义:** 如果  $f(x)$  在点  $x_0$  处任意阶可导, 则幂级数

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$$
 称为  $f(x)$  在点  $x_0$  的**泰勒级数**.

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0)}{n!} x^n$$
 称为  $f(x)$  在点  $x = 0$  的**麦克劳林级数**.

### 2. 函数的幂级数展开法

- 直接展开法 — 利用泰勒级数
- 间接展开法 — 利用已知函数的展开式及幂级数的性质



### 3. 常用函数的泰勒级数

$$e^x = 1 + x + \frac{1}{2!}x^2 + \cdots + \frac{1}{n!}x^n + \cdots \quad x \in (-\infty, +\infty)$$

$$\sin x = x - \frac{1}{3!}x^3 + \frac{1}{5!}x^5 - \cdots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + \cdots$$

$x \in (-\infty, +\infty)$

$$\cos x = 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 - \cdots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + \cdots$$

$x \in (-\infty, +\infty)$

$$\ln(1+x) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \cdots + (-1)^{n-1} \frac{x^n}{n} + \cdots$$

$x \in (-1, 1]$

$$(1+x)^\alpha$$

$$= 1 + \alpha x + \frac{\alpha(\alpha-1)}{2!}x^2 + \cdots + \frac{\alpha(\alpha-1)\cdots(\alpha-n+1)}{n!}x^n + \cdots$$

$x \in (-1, 1)$

## (四) 傅里叶级数

### 1. 三角函数系

$1, \cos x, \sin x, \cos 2x, \sin 2x, \dots, \cos nx, \sin nx, \dots$

正交性

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos nx dx = 0, \quad \int_{-\pi}^{\pi} \sin nx dx = 0, \quad (\text{其中 } n = 1, 2, \dots)$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \sin mx \sin nx dx = \begin{cases} 0, & m \neq n \\ \pi, & m = n \end{cases}$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos mx \cos nx dx = \begin{cases} 0, & m \neq n \\ \pi, & m = n \end{cases}$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \sin mx \cos nx dx = 0 \quad (\text{其中 } m, n = 1, 2, \dots)$$

## 2. 函数的傅里叶级数展开法

### (1). 周期为 $2\pi$ 的函数的傅里叶级数及收敛定理

$$f(x) \sim \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

其中

$$\begin{cases} a_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx \\ a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx dx \quad (n = 1, 2, \dots) \\ b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx dx \quad (n = 1, 2, \dots) \end{cases}$$

则和函数为:

$$s(x) = \begin{cases} f(x) & x \text{ 为连续点} \\ \frac{1}{2}[f(x-0) + f(x+0)] & x \text{ 为间断点} \\ \frac{1}{2}[f(\pi-0) + f(-\pi+0)] & x = \pm\pi \end{cases}$$

## (2). 周期为 $2\pi$ 的奇、偶函数的傅里叶级数

- 奇函数  $\longrightarrow$  正弦级数 ( $a_n = 0, n = 0, 1, \dots$ )
- 偶函数  $\longrightarrow$  余弦级数 ( $b_n = 0, n = 1, 2, \dots$ )

### (3). 周期延拓

奇延拓: 令  $f(x) = \begin{cases} f(x) & 0 < x \leq \pi \\ 0 & x = 0 \\ -f(-x) & -\pi < x < 0 \end{cases}$

$f(x)$ 的正弦级数  $f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin nx, (0 < x < \pi)$

偶延拓: 令  $f(x) = \begin{cases} f(x) & 0 \leq x \leq \pi \\ f(-x) & -\pi < x < 0 \end{cases}$

$f(x)$ 的余弦级数  $f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx, (0 \leq x \leq \pi)$

## (4). 周期为 $2l$ 的函数的傅里叶级数展开公式

$$f(x) \sim \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left( a_n \cos \frac{n\pi x}{l} + b_n \sin \frac{n\pi x}{l} \right)$$

$$\text{其中} \begin{cases} a_n = \frac{1}{l} \int_{-l}^l f(x) \cos \frac{n\pi x}{l} dx & (n = 0, 1, \dots) \\ b_n = \frac{1}{l} \int_{-l}^l f(x) \sin \frac{n\pi x}{l} dx & (n = 1, 2, \dots) \end{cases}$$

$$\text{则和函数为:} \quad s(x) = \begin{cases} f(x) & x \text{ 为连续点} \\ \frac{1}{2} [f(x-0) + f(x+0)] & x \text{ 为间断点} \\ \frac{1}{2} [f(l-0) + f(-l+0)] & x = \pm l \end{cases}$$

### 3、求傅里叶展开式的步骤;

1.验证是否满足狄利克雷条件;

2.判断奇偶性;

3.求出傅里叶系数;

4.写出傅里叶级数;

5.写出和函数。



机动



目录



上页



下页



返回



结束