

第二学期总复习



机动



目录



上页



下页



返回



结束

向量代数与空间解析几何

 (一) 向量代数

 (二) 空间解析几何

(一) 向量代数

1、向量的概念 设 $\vec{a} = \{x, y, z\} = xi + yj + zk$

模: $|\vec{a}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

单位向量: $\vec{a}^0 = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \{\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma\}$

方向余弦:

$$\cos \alpha = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \gamma = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$$

2、向量的运算

设 $\vec{a} = \{a_1, a_2, a_3\}$ $\vec{b} = \{b_1, b_2, b_3\}$ $\vec{c} = \{c_1, c_2, c_3\}$

加法: $\vec{a} + \vec{b} = \{a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3\}$

数乘: $\lambda\vec{a} = \{\lambda a_1, \lambda a_2, \lambda a_3\}$

点乘: $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$

叉乘: 模: $|\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle$

方向: 垂直于 \vec{a}, \vec{b} , 并且 $\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}$ 成右手系

坐标表示: $\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$

几何意义:

$|\vec{a} \times \vec{b}|$ 表示以 \vec{a}, \vec{b} 为邻边的平行四边形的面积。

混合积: $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$

几何意义:

$|\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}|$ 表示以 $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ 为棱的平行六面体的体 积。

$$(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}) = (\vec{c}, \vec{a}, \vec{b}), \quad (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = -(\vec{b}, \vec{a}, \vec{c})$$

$$\vec{a} \perp \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \iff a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3 = 0$$

$$\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{a} \times \vec{b} = \mathbf{0} \iff \frac{a_1}{b_1} = \frac{a_2}{b_2} = \frac{a_3}{b_3}$$

$$\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \text{ 共面} \iff (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = 0$$

(二) 空间解析几何

1、平面

[1] 点法式 $A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$

[2] 一般式 $Ax + By + Cz + D = 0$

[3] 平面的截距式方程 $\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$

2、空间直线

[1] 一般方程 $L: \begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$

[2] 对称式方程 $\frac{x - x_0}{m} = \frac{y - y_0}{n} = \frac{z - z_0}{p}$

[3] 参数方程 $\begin{cases} x = x_0 + mt \\ y = y_0 + nt \\ z = z_0 + pt \end{cases}$

3、过直线的平面束

$$\text{过直线 } L: \begin{cases} \pi_1: A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ \pi_2: A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$$

的平面束方程为：

$$A_1x + B_1y + C_1z + D_1 + \lambda(A_2x + B_2y + C_2z + D_2) = 0$$

注意：不包括 π_2 这个平面。

4、距离

两点间距离公式:

$$|M_1M_2| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

点到平面距离公式

点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 到平面 $Ax + By + Cz + D = 0$ 的距离为

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

点到直线的距离公式

点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 到直线 $L: \frac{x - x_1}{m} = \frac{y - y_1}{n} = \frac{z - z_1}{p}$

的距离为
$$d = \frac{|\overrightarrow{M_0M_1} \times \vec{s}|}{|\vec{s}|}$$

异面直线之间的距离公式

已知两直线 L_1 : 过点 P_1 , 方向向量为 \boldsymbol{v}_1 ;

L_2 : 过点 P_2 , 方向向量为 \boldsymbol{v}_2 ;

则 L_1 与 L_2 共面 $\Leftrightarrow \overrightarrow{P_1P_2} \cdot (\boldsymbol{v}_1 \times \boldsymbol{v}_2) = 0$

L_1 与 L_2 异面 $\Leftrightarrow \overrightarrow{P_1P_2} \cdot (\boldsymbol{v}_1 \times \boldsymbol{v}_2) \neq 0$

若 L_1 与 L_2 异面, 则它们之间的距离为

$$d = \frac{|\overrightarrow{P_1P_2} \cdot (\boldsymbol{v}_1 \times \boldsymbol{v}_2)|}{|\boldsymbol{v}_1 \times \boldsymbol{v}_2|}$$

5、夹角

两向量之间的夹角 $\cos\langle\vec{a},\vec{b}\rangle = \frac{\vec{a}\cdot\vec{b}}{|\vec{a}||\vec{b}|}$

两平面之间的夹角 $\cos\langle\Pi_1,\Pi_2\rangle = \frac{|\vec{n}_1\cdot\vec{n}_2|}{|\vec{n}_1||\vec{n}_2|}$ $\Pi_1:\vec{n}_1$
 $\Pi_2:\vec{n}_2$

两直线之间的夹角 $\cos\langle L_1,L_2\rangle = \frac{|\vec{v}_1\cdot\vec{v}_2|}{|\vec{v}_1||\vec{v}_2|}$ $L_1:\vec{v}_1$
 $L_2:\vec{v}_2$

直线与平面之间的夹角 $\sin\langle L,\Pi\rangle = \frac{|\vec{v}\cdot\vec{n}|}{|\vec{v}||\vec{n}|}$ $L:\vec{v}$
 $\Pi:\vec{n}$

6、二次曲面

[1] 柱面

母线平行于 z 轴，准线为： $\begin{cases} F(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$ 的柱面方

程为： $F(x, y) = 0$

[2] 旋转曲面

曲线 $L: \begin{cases} F(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$ 绕 x 轴旋转一周所成的旋转

曲面方程为： $F(x, \pm\sqrt{y^2 + z^2}) = 0$

[3] 二次曲面

(1) 球面 $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 = R^2$

(2) 椭球面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$

(3) 单叶双曲面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$

(4) 双叶双曲面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1$

(5) 椭圆抛物面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z$

(6) 双曲抛物面 $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = z$

(7) 二次锥面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{z^2}{c^2}$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

7、空间曲线在坐标面上的投影

设空间曲线的一般方程：
$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

消去变量 z 后得：

$H(x, y) = 0$ —— 曲线关于 xoy 的投影柱面

空间曲线在 xoy 面上的投影曲线
$$\begin{cases} H(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

多元函数微分学

- (一) 极限与连续
- (二) 偏导数和全微分
- (三) 方向导数和梯度
- (四) 极值
- (五) 几何应用

(一) 极限定义的说明

1、 $\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ y \rightarrow y_0}} f(x, y) = A$ 存在是指： (x, y) 沿任何路

径趋于 (x_0, y_0) 时，函数的极限都存在。

2、求二元函数极限的方法：

(1) 利用定义及性质（夹逼准则；无穷小量乘有界变量仍为无穷小量）；

(2) 利用一元函数的两个特殊极限及等价无穷小代换；

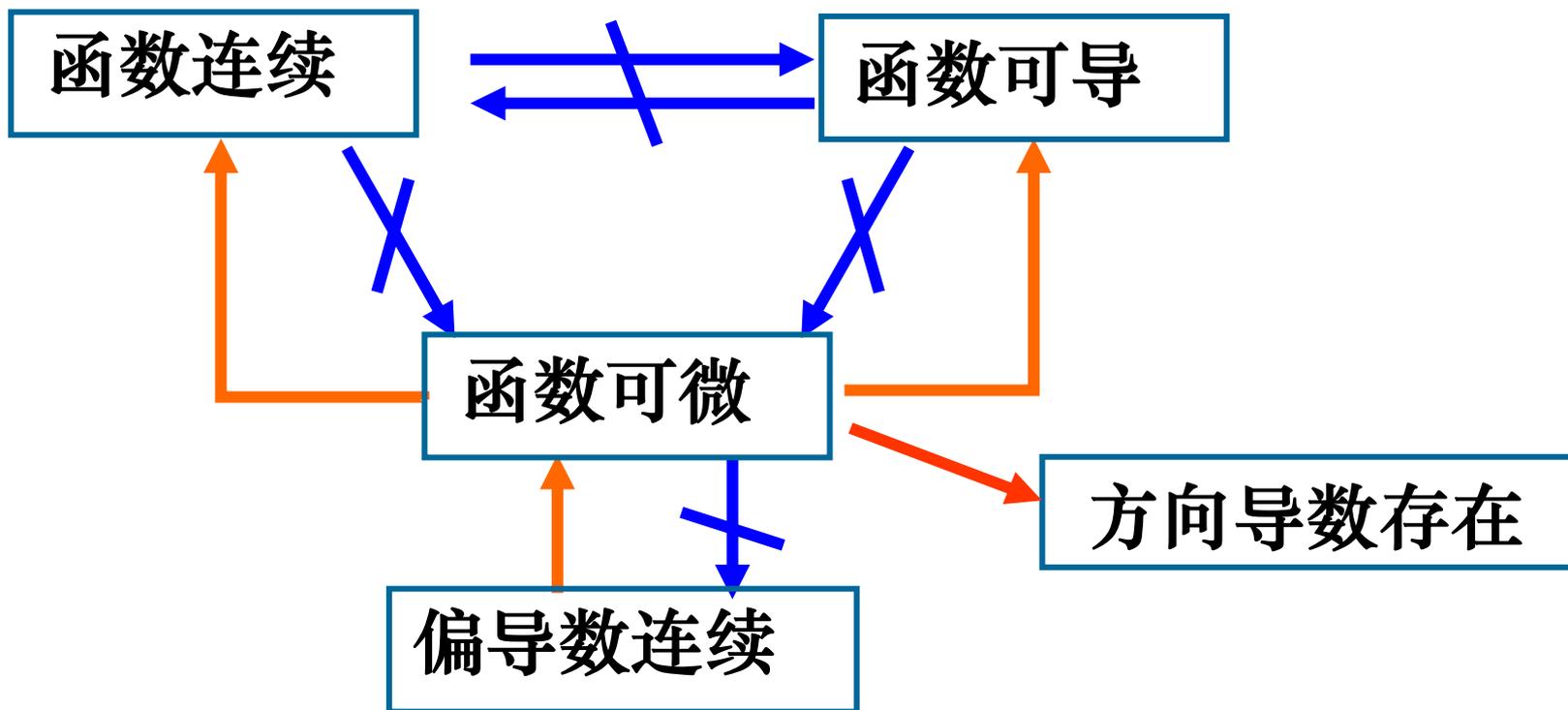
(3) 利用极坐标变换化成一元函数的极限。

3、确定极限不存在的方法：

(1) 找两条不同路径，使 (x, y) 沿这两条路径趋向于 (x_0, y_0) 时， $f(x, y)$ 的极限都存在，但不相等；

(2) 找一条特殊路径，使 (x, y) 沿此路径趋向于 (x_0, y_0) 时， $f(x, y)$ 的极限不存在。

(二) 多元函数连续、可导、可微的关系



1、全微分定义：设 $z = f(x, y)$

$$\Delta z = f_x(x, y)\Delta x + f_y(x, y)\Delta y + o(\rho)$$

$$\rho = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

$$dz = f_x(x, y)dx + f_y(x, y)dy$$

证明二元函数不可微的方法

要证明 $z = f(x, y)$ 在 (x_0, y_0) 不可微，只需求极限：

$$\lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \frac{\Delta z - f_x(x_0, y_0)\Delta x - f_y(x_0, y_0)\Delta y}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}$$

若此极限存在且等于 0，则 $z = f(x, y)$ 在 (x_0, y_0) 可微，否则 $z = f(x, y)$ 在 (x_0, y_0) 不可微，其中

$$\Delta z = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)$$

2、求偏导数

- 1、复合函数微分法（链式法则）
- 2、隐函数微分法（公式）
- 3、利用全微分求偏导数

3、方向导数和梯度

(1) 方向导数: $u = f(x, y, z)$ 在 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 沿 $\vec{l} = \{\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma\}$ 的方向导数为:

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{l}} \Big|_{M_0} = \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{M_0} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{M_0} \cos \beta + \frac{\partial f}{\partial z} \Big|_{M_0} \cos \gamma$$

(2) 梯度: $u = f(x, y, z)$ 在 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 的梯度为:

$$\text{gradu} \Big|_{M_0} = \left\{ \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right\} \Big|_{M_0}$$

函数沿梯度方向的方向导数最大, 其模为方向导数的最大值.

(三) 多元函数微分法的应用

1、在几何中的应用

求曲线的切线及法平面 (关键: 抓住切向量)

求曲面的切平面及法线 (关键: 抓住法向量)

空间曲线的切线与法平面

$$(1) \quad \Gamma: \quad x = x(t), y = y(t), z = z(t).$$

$$\text{切向量} \quad \vec{\tau} = \pm \{x'(t), y'(t), z'(t)\}$$

$$(2) \quad \Gamma: \quad \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}, \quad \text{切向量} \quad \vec{\tau} = \pm \begin{vmatrix} i & j & k \\ F_x & F_y & F_z \\ G_x & G_y & G_z \end{vmatrix}$$

曲面的切平面与法线

$$(1) \quad \pi: F(x, y, z) = 0.$$

$$\text{法向量} \quad \vec{n} = \pm \{F_x, F_y, F_z\}$$

$$(2) \quad \pi: \begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$$

$$\text{法向量} \quad \vec{n} = \pm \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{vmatrix}$$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

2、极值

1、必要条件：极值点是稳定点。

2、充分条件：若 $z = f(x, y)$, $f_x(x_0, y_0) = 0$,

$$f_y(x_0, y_0) = 0, \quad \text{令: } f_{xx}(x_0, y_0) = A,$$

$$f_{xy}(x_0, y_0) = B, \quad f_{yy}(x_0, y_0) = C, \quad \text{则 } f(x, y)$$

在点 (x_0, y_0) 处是否取得极值的条件如下：

(1) $AC - B^2 > 0$ 时有极值，

当 $A < 0$ 时有极大值，当 $A > 0$ 时有极小值；

(2) $AC - B^2 < 0$ 时没有极值；

(3) $AC - B^2 = 0$ 时可能有极值。

3、求函数 $z = f(x, y)$ 极值的一般步骤:

第一步: 解方程组 $f_x(x, y) = 0, f_y(x, y) = 0$
求出实数解, 得驻点.

第二步: 对于每一个驻点 (x_0, y_0) ,
求出二阶偏导数的值 $A、B、C$.

第三步: 定出 $AC - B^2$ 的符号,
再判定是否是极值.

4、求条件极值的一般步骤:

目标函数: $u = f(x, y, z)$,

约束条件: $\varphi(x, y, z) = 0$

(1) 构造函数

$$F(x, y, z, \lambda) = f(x, y, z) + \lambda\varphi(x, y, z),$$

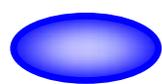
(2) 解方程

$$F_x = 0, \quad F_y = 0, \quad F_z = 0, \quad F_\lambda = 0$$

解出 x, y, z, λ , 其中 x, y, z 就是可能的极值点的坐标 (即条件极值的稳定点)。

(3) 判定此稳定点是否为条件极值的极值点。

重积分



(一) 二重积分



(二) 三重积分



(三) 重积分的应用



机动



目录



上页



下页



返回



结束

(一) 二重积分

1、二重积分的概念：

二重积分的定义： 和式的极限

几何意义： 曲顶柱体的体积 $V = \iint_D f(x, y) d\sigma$

物理意义： 平面薄片的质量 $m = \iint_D \mu(x, y) d\sigma$

二重积分的性质：

关于二重积分的奇偶对称性:

1. 如果 D 关于 y 轴对称, 则

(1) 若 $f(x, y)$ 关于 x 是奇函数, 则 $I = 0$;

(2) 若 $f(x, y)$ 关于 x 是偶函数, 则 $I = 2 \iint_{D_1} f(x, y) dx dy$

2. 如果 D 关于 x 轴对称, 则

(1) 若 $f(x, y)$ 关于 y 是奇函数, 则 $I = 0$;

(2) 若 $f(x, y)$ 关于 y 是偶函数, 则 $I = 2 \iint_{D_1} f(x, y) dx dy$

轮换对称性: 若平面有界闭区域 D 关于直线 $y = x$

对称, 则
$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \iint_D f(y, x) d\sigma$$

2、二重积分的计算

(1) 二重积分在直角坐标下的计算公式

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy. \quad [\text{X-型}]$$

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_c^d dy \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} f(x, y) dx. \quad [\text{Y-型}]$$

(在积分中要正确选择积分次序)

(2) 二重积分在极坐标系下的计算公式

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_D f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta.$$

注意利用对称性化简计算

(二) 三重积分

1、三重积分的概念

三重积分的定义： 和式的极限

三重积分的性质： $\iiint_{\Omega} dv = \Omega$ 的体积；

奇偶对称性：若空间区域 Ω 被 xoy 平面（或 yoz 平面，
 zox 平面）分成对称的两块 Ω_1, Ω_2 。

(i) 若 $f(x, y, z)$ 关于 z （或 x ，或 y ）是偶函数，则：

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dv = 2 \iiint_{\Omega_1} f(x, y, z) dv = 2 \iiint_{\Omega_2} f(x, y, z) dv$$

(ii) 若 $f(x, y, z)$ 关于 z （或 x ，或 y ）是奇函数，则：

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dv = 0$$

轮换对称性：若空间区域 Ω 关于直线 $x=y=z$ 对称，那么被积函数 $f(x, y, z)$ 中的变量 x, y, z 无论怎样互换，积分值不会改变。即

$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dv &= \iiint_{\Omega} f(y, x, z) dv \\ &= \iiint_{\Omega} f(y, z, x) dv = \iiint_{\Omega} f(x, z, y) dv \\ &= \dots \end{aligned}$$

2、三重积分的计算方法

(1) 三重积分在直角坐标下的计算公式

方法1: “先单后重”

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) \mathrm{d}v = \iint_D \mathrm{d}x \mathrm{d}y \int_{z_1(x, y)}^{z_2(x, y)} f(x, y, z) \mathrm{d}z$$

方法2: “先重后单”

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) \mathrm{d}v = \int_a^b \mathrm{d}z \iint_{D_z} f(x, y, z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y$$

注意利用对称性化简计算

(2) 三重积分在柱坐标下的计算公式

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Omega} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz.$$

(3) 三重积分在直角坐标下的计算公式

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz =$$

$$\iiint_{\Omega} f(r \sin \varphi \cos \theta, r \sin \varphi \sin \theta, r \cos \varphi) r^2 \sin \varphi dr d\varphi d\theta$$

(三)、重积分计算的基本方法小结

1. 选择合适的坐标系；
2. 选择易计算的积分次序；
3. 掌握确定积分限的方法：
 - 图示法
 - 列不等式法
4. 利用奇偶对称性和轮换对称性简化计算；
5. 利用重心公式简化计算；
6. 消去被积函数绝对值符号
 - 分块积分法
 - 利用对称性
7. 利用重积分换元公式

(四) 重积分的应用

(1) 曲顶主体的体积 $V = \iint_D f(x, y) dx dy.$

(2) 平面区域的面积 $S = \iint_D dx dy.$

(3) 空间区域的体积 $V = \iiint_{\Omega} dx dy dz$

(4) 曲面面积 $S : z = f(x, y)$ S 的面积为

$$A = \iint_{D_{xy}} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dx dy;$$

(5) 重心

平面薄片 D 的面密度为 $\rho(x, y)$, 则重心为:

$$\bar{x} = \frac{\iint_D x\rho(x, y)d\sigma}{\iint_D \rho(x, y)d\sigma}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_D y\rho(x, y)d\sigma}{\iint_D \rho(x, y)d\sigma}.$$

空间物体 Ω 的密度为 $\rho(x, y, z)$, 则重心为:

$$\bar{x} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} x\rho dv, \quad \bar{y} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} y\rho dv,$$

$$\bar{z} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} z\rho dv. \quad \text{其中 } M = \iiint_{\Omega} \rho dv.$$

(6) 转动惯量

平面薄片 D 的面密度为 $\rho(x, y)$, 则它对于 x 轴、 y 轴和原点的转动惯量分别为:

$$I_x = \iint_D y^2 \rho(x, y) d\sigma,$$

$$I_y = \iint_D x^2 \rho(x, y) d\sigma.$$

$$I_0 = \iint_D (x^2 + y^2) \rho(x, y) d\sigma.$$

空间物体 Ω 体密度为 $\rho(x, y, z)$ ，则该物体对坐标轴及原点的转动惯量为

$$I_x = \iiint_{\Omega} (y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dv,$$

$$I_y = \iiint_{\Omega} (z^2 + x^2) \rho(x, y, z) dv,$$

$$I_z = \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dv,$$

$$I_o = \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dv.$$

(7) 引力

物体占有空间区域 Ω ，体密度 $\rho(x, y, z)$ ，区域 Ω 外有一质量为 m_0 的质点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ ，则物体对质点 P_0 的引力为： $F = \{F_x, F_y, F_z\}$

$$F_x = \iiint_{\Omega} \frac{km_0\rho(x, y, z)(x - x_0)}{r^3} dV$$

$$F_y = \iiint_{\Omega} \frac{km_0\rho(x, y, z)(y - y_0)}{r^3} dV$$

$$F_z = \iiint_{\Omega} \frac{km_0\rho(x, y, z)(z - z_0)}{r^3} dV$$

其中： k 为引力常数， $r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2}$

曲线积分与曲面积分

- (一) 曲线积分与曲面积分
- (二) 各种积分之间的联系
- (三) 场论初步



机动



目录



上页



下页



返回



结束

曲线积分

第一类曲线积分

第二类曲线积分

定义

$$\int_L f(x, y) ds = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i) \Delta s_i$$

$$\begin{aligned} & \int_L P(x, y) dx + Q(x, y) dy \\ &= \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n [P(\xi_i, \eta_i) \Delta x_i + Q(\xi_i, \eta_i) \Delta y_i] \end{aligned}$$

联系

$$\int_L P dx + Q dy = \int_L (P \cos \alpha + Q \cos \beta) ds$$

计

$$\int_L f(x, y) ds$$

$$\int_L P dx + Q dy$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi, \psi] \sqrt{\varphi'^2 + \psi'^2} dt$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} [P(\varphi, \psi) \varphi' + Q(\varphi, \psi) \psi'] dt$$

算

与方向无关 $(\alpha < \beta)$

与方向有关



(一) 第一类曲线积分的计算

1、 L 的参数方程为 $\begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \end{cases} (\alpha \leq t \leq \beta)$, 则

$$\int_L f(x, y) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t), \psi(t)] \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt, (\alpha < \beta)$$

2、 L 的直角坐标方程 $y = y(x) (a \leq x \leq b)$,

$$\int_L f(x, y) ds = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + y'^2(x)} dx$$

3、 L 的极坐标方程为: $r = r(\theta), \alpha \leq \theta \leq \beta$, 则

$$\int_L f(x, y) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f[r(\theta)\cos\theta, r(\theta)\sin\theta] \sqrt{r^2(\theta) + r'^2(\theta)} d\theta$$

4、 L 为空间曲线

$$L: x = \varphi(t), y = \psi(t), z = \omega(t). \quad (\alpha \leq t \leq \beta)$$

$$\begin{aligned} & \int_{\Gamma} f(x, y, z) ds \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t), \psi(t), \omega(t)] \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t) + \omega'^2(t)} dt \\ & \qquad \qquad \qquad (\alpha < \beta) \end{aligned}$$

5、若曲线 L 的方程为：
$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$
，则需化成参数

方程，再进一步用公式求。

(二) 第二类曲线积分的计算

1、 对有向光滑弧 $L: \begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t) \end{cases}, t: a \rightarrow b$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy \\ = \int_a^b \{ P[\varphi(t), \psi(t)]\varphi'(t) + Q[\varphi(t), \psi(t)]\psi'(t) \} dt$$

2、 对有向光滑弧 $L: y = \varphi(x), x: a \rightarrow b$

$$\int_L P(x, y)dx + Q(x, y)dy \\ = \int_a^b \{ P[x, \varphi(x)] + Q[x, \varphi(x)] \varphi'(x) \} dx$$

3、若曲线 L 的方程为极坐标方程： $r = r(\theta)$, $\theta : \alpha \rightarrow \beta$

先化成参数方程：
$$\begin{cases} x = r(\theta)\cos\theta \\ y = r(\theta)\sin\theta \end{cases}, \theta : \alpha \rightarrow \beta$$

然后用公式计算。

4、若曲线 L 的方程为：
$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$
, 则需化成参数

方程，再进一步用公式求。

5、对空间有向光滑弧 Γ ：
$$\begin{cases} x = \phi(t) \\ y = \psi(t), \quad t : a \rightarrow b \\ z = \omega(t) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} & \int_{\Gamma} P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + R(x, y, z)dz \\ &= \int_a^b \{ P[\phi(t), \psi(t), \omega(t)] \phi'(t) + Q[\phi(t), \psi(t), \omega(t)] \psi'(t) \\ & \quad + R[\phi(t), \psi(t), \omega(t)] \omega'(t) \} dt \end{aligned}$$

曲面积分

对面积的曲面积分

对坐标的曲面积分

定义

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) ds = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i, \eta_i, \zeta_i) \Delta s_i$$

$$\iint_{\Sigma} R(x, y, z) dx dy = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n R(\xi_i, \eta_i, \zeta_i) (\Delta S_i)_{xy}$$

联系

$$\iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iint_{\Sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS$$

计算

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} f(x, y, z) ds \\ &= \iint_{D_{xy}} f[x, y, z(x, y)] \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy \\ &= \pm \iint_{D_{xy}} \{ P[x, y, z(x, y)] \cdot (-z_x) \\ & \quad + Q[x, y, z(x, y)] \cdot (-z_y) \\ & \quad + R[x, y, z(x, y)] \cdot 1 \} dx dy \end{aligned}$$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

(三) 第一类曲面积分的计算

1. 若曲面 $\Sigma: z = z(x, y)$, 则

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xy}} f[x, y, z(x, y)] \sqrt{1 + z'_x{}^2 + z'_y{}^2} dx dy;$$

2. 若曲面 $\Sigma: y = y(x, z)$, 则

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xz}} f[x, y(x, z), z] \sqrt{1 + y'_x{}^2 + y'_z{}^2} dx dz;$$

3. 若曲面 $\Sigma: x = x(y, z)$, 则

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{yz}} f[x(y, z), y, z] \sqrt{1 + x'_y{}^2 + x'_z{}^2} dy dz.$$

(四) 第二类曲面积分的计算

1、若 Σ 的方程为: $z = z(x, y)$, $(x, y) \in D_{xy}$, 则

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy \\ &= \pm \iint_{D_{xy}} \{P[x, y, z(x, y)] \cdot (-z_x) + Q[x, y, z(x, y)](-z_y) \\ & \quad + R[x, y, z(x, y)] \cdot 1\} dx dy \end{aligned}$$

其中: 若 Σ 取上侧, 取正号, Σ 取下侧, 取负号。

2、若 Σ 的方程为： $x = x(y, z)$ ， $(y, z) \in D_{yz}$ ，则

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdxdy \\ &= \pm \iint_{D_{yz}} \{ P[x(y, z), y, z] \cdot 1 + Q[x(y, z), y, z](-x_y) \\ & \quad + R[x(y, z), y, z](-x_z) \} dydz \end{aligned}$$

其中：若 Σ 取前侧，取正号， Σ 取后侧，取负号。

3、若 Σ 的方程为: $y = y(z, x)$, $(z, x) \in D_{zx}$, 则

$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy \\ &= \pm \iint_{D_{zx}} \{ P[x, y(z, x), z](-y_x) + Q[x, y(z, x), z] \cdot 1 \\ & \quad + R[x, y(z, x), z](-y_z) \} dz dx \end{aligned}$$

其中: 若 Σ 取右侧, 取正号, Σ 取左侧, 取负号。

与平面路径无关的四个等价命题

条件

在平面单连通开区域 D 上 $P(x, y), Q(x, y)$ 具有连续的一阶偏导数,则以下四个命题等价.

等价命题

(1) 在 D 内 $\int_L Pdx + Qdy$ 与路径无关

(2) $\oint_C Pdx + Qdy = 0, \forall$ 闭曲线 $C \subset D$

(3) 在 D 内存在 $U(x, y)$ 使 $du = Pdx + Qdy$

(4) 在 D 内, $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

与曲面无关的四个等价命题

条件

在空间二维单连通区域 G 上 $P(x, y, z)$, $Q(x, y, z)$, $R(x, y, z)$ 具有连续的一阶偏导数, 则下述命题等价

等价命题

(1) 在 G 内 $\iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy$ 与曲面无关

(2) 在 G 内 $\iint_{\Sigma} Pdydz + Qdzdx + Rdx dy = 0, \forall \Sigma \subset G$

(3) 在 G 内, 恒有 $\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} = 0$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

与空间路径无关的四个等价命题

条件

在空间一维单连通区域 G 上 $P(x, y, z)$, $Q(x, y, z)$, $R(x, y, z)$ 具有连续的一阶偏导数, 则以下命题等价.

等

(1) 在 G 内 $\int_L Pdx + Qdy + Rdz$ 与路径无关

价

(2) $\oint_{\Gamma} Pdx + Qdy + Rdz = 0, \forall$ 闭曲线 $\Gamma \subset G$

命

(3) 在 G 内存在 $U(x, y, z)$ 使 $du = Pdx + Qdy + Rdz$

题

(4) 在 G 内, $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial Q}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial y}, \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial z}$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

格林公式

$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_L P dx + Q dy \quad (\text{沿} L \text{的正向})$$

高斯公式

$$\iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dv = \oiint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy$$

斯托克斯公式

$$\iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} dy dz & dz dx & dx dy \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \oint_{\Gamma} P dx + Q dy + R dz$$



机动



目录



上页



下页



返回



结束

第一类曲线积分、曲面积分的计算方法

1. 直接利用计算公式计算；
2. 利用奇偶对称性和轮换对称性简化计算；
3. 利用形心坐标简化计算。

几何应用：柱面及旋转曲面的侧面积

物理应用：质心，转动惯量，引力

第二类曲线积分的计算方法

1. 利用公式，化为定积分计算。
2. 补上辅助曲线（如平行于坐标轴的直线等）形成封闭曲线，然后利用格林公式转化为二重积分和辅助线上的曲线积分。
3. 利用积分与路径无关的定理，选取适当的积分路径，可以简化计算。

第二类曲面积分的计算方法

1. 利用公式，化为二重积分计算。
2. 补上辅助曲面（如平行于坐标面的平面等）形成封闭曲面，然后利用高斯公式转化为三重积分和辅助面上的曲面积分。
3. 利用斯托克斯公式化成第二类曲线积分，有时可以简化计算。

场论初步

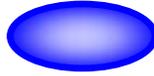
梯度 $\operatorname{grad} u = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \vec{k}$

散度 $\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$

旋度 $\operatorname{rot} \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$

$$= \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \vec{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \vec{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \vec{k}$$

级数

-  (一) 数项级数
-  (二) 幂级数
-  (三) 泰勒级数
-  (四) 傅里叶级数

(一) 数项级数的判别法

1. 正项级数判别法

必要条件 $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = 0$

不满足 \rightarrow 发 散

满足

比值判别法 $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_{n+1}}{u_n} = \rho$

根值判别法 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{u_n} = \rho$

$\rho = 1$ 不定
用它法判别

部分和极限
比较判别法
积分判别法

$\rho < 1$
收 敛

$\rho > 1$
发 散

(1) 比较判别法

若 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛(发散)且 $v_n \leq u_n$ ($u_n \leq v_n$),

则 $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ 收敛(发散).

(2) 比较判别法的极限形式

如果 $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_n}{v_n} = l$, 则 $0 < l < +\infty$ 时, $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$, $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$

有相同的敛散性; $l = 0$ 时, $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ 收敛, 则 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛;

当 $l = +\infty$ 时, $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ 发散, 则 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 发散;

(3) 比值判别法 (达朗贝尔 D'Alembert 判别法)

设 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 是正项级数, 如果 $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_{n+1}}{u_n} = \rho$ (ρ 为数或 $+\infty$)

则 $\rho < 1$ 时级数收敛; $\rho > 1$ 时级数发散; $\rho = 1$ 时失效.

(4) 根值判别法 (柯西判别法)

设 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 是正项级数,

如果 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{u_n} = \rho$ (ρ 为数或 $+\infty$),

则 $\rho < 1$ 时级数收敛; $\rho > 1$ 时级数发散; $\rho = 1$ 时失效.

(5) 柯西积分判别法

设 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 是正项级数。若存在一个定义在 $[1, +\infty)$ 上的单调下降的非负函数 $f(x)$ ，满足 $u_n = f(n)$ ， $n = 1, 2, \dots$ ，则级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛的充分必要条件为 $\int_1^{+\infty} f(x) dx$ 收敛。

2、任意项级数判别法

概念: $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 为收敛级数

若 $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|$ 收敛, 称 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 绝对收敛

若 $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|$ 发散, 称 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 条件收敛

Leibniz判别法: 若 $u_n \geq u_{n+1} > 0$, 且 $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = 0$,

则交错级数 $\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n u_n$ 收敛, 且余项 $|r_n| \leq u_{n+1}$.

比值判别法 (达朗贝尔 D'Alembert 判别法):

设 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 是任意项级数, 且 $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right| = \rho$, 则

- (1) $\rho < 1$ 时级数绝对收敛;
- (2) $\rho > 1$ (或 $= +\infty$) 时级数发散。

根值判别法 (柯西判别法):

设 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 是任意项级数, 且 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|u_n|} = \rho$, 则

- (1) $\rho < 1$ 时级数绝对收敛;
- (2) $\rho > 1$ (或 $= +\infty$) 时级数发散。

(二) 幂级数

1、幂级数收敛半径求法

如果幂级数 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ 的所有系数 $a_n \neq 0$,

设 $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \rho$ (或 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = \rho$)

(1) 则当 $\rho \neq 0$ 时, $R = \frac{1}{\rho}$;

(2) 当 $\rho = 0$ 时, $R = +\infty$;

(3) 当 $\rho = +\infty$ 时, $R = 0$.



求幂级数收敛域的方法

- 标准形式幂级数: 先求收敛半径 R , 再讨论 $x = \pm R$ 处的敛散性 .
- 非标准形式幂级数 { 通过换元转化为标准形式
直接用比值法或根值法

2、幂级数和函数的分析运算性质：

幂级数 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ 的和函数 $s(x)$ 在收敛区间 $(-R, R)$

内连续,在端点收敛,则在端点单侧连续.

幂级数 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ 的和函数 $s(x)$ 在收敛区间 $(-R, R)$

内可积,且对 $\forall x \in (-R, R)$ 可逐项积分.

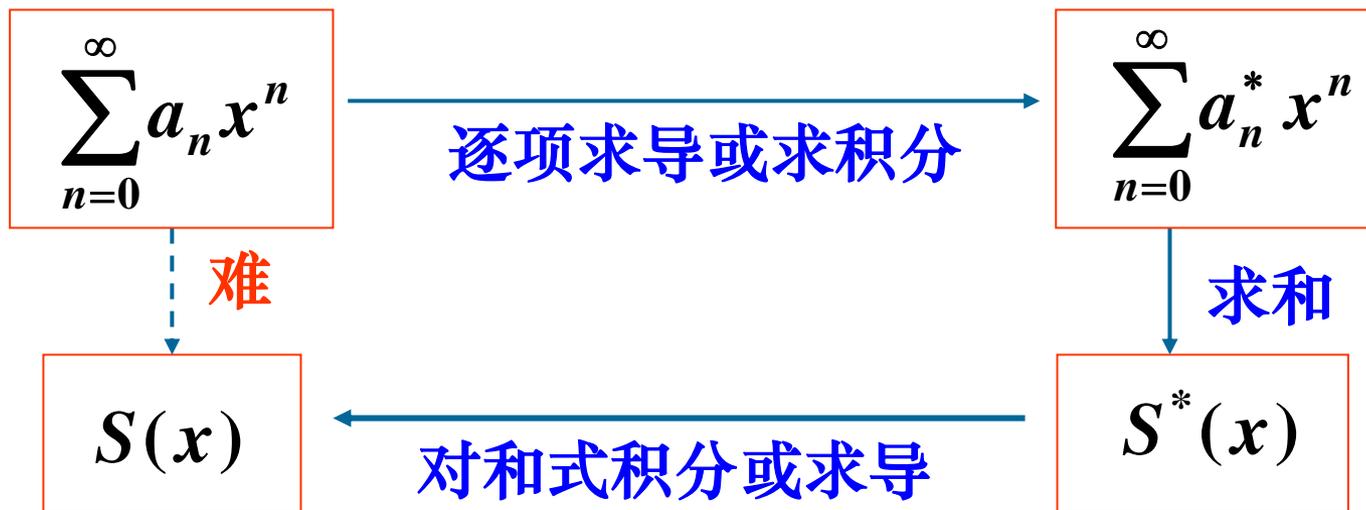
幂级数 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ 的和函数 $s(x)$ 在收敛区间 $(-R, R)$

内可导,并可逐项求导任意次.

利用以上性质求幂级数的和函数。

3、幂级数和函数的求法

- 求部分和的极限；
- 分解（拆相相消）、套用公式；
- 逐项求导或逐项求积分（在收敛区间内）



- 数项级数求和 { 直接求和: 直接变换, 求部分和等
间接求和: 转化成幂级数求和, 再代值

4、常用已知和函数的幂级数

$$(1) \sum_{n=0}^{\infty} x^n = \frac{1}{1-x}; \quad (2) \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n = \frac{1}{1+x};$$

$$(3) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n} \quad \text{逐项求导化为 (1) 的形式};$$

$$(4) \sum_{n=1}^{\infty} (n+1)x^n \quad \text{逐项求积分化为 (1) 的形式}。$$

$$(5) \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x;$$

$$(6) \quad \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = \sin x$$

$$(7) \quad \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} = \cos x$$

$$(8) \quad \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} \frac{x^n}{n} = \ln(1+x);$$

$$(9) \quad \sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n} = -\ln(1-x);$$

(三) 泰勒级数

1. 定义: 如果 $f(x)$ 在点 x_0 处任意阶可导, 则幂级数

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$$
 称为 $f(x)$ 在点 x_0 的**泰勒级数**.

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0)}{n!} x^n$$
 称为 $f(x)$ 在点 $x = 0$ 的**麦克劳林级数**.

2. 函数的幂级数展开法

- 直接展开法 — 利用泰勒级数
- 间接展开法 — 利用已知函数的展开式及幂级数的性质

3. 常用函数的泰勒级数

$$e^x = 1 + x + \frac{1}{2!}x^2 + \cdots + \frac{1}{n!}x^n + \cdots \quad x \in (-\infty, +\infty)$$

$$\sin x = x - \frac{1}{3!}x^3 + \frac{1}{5!}x^5 - \cdots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + \cdots$$

$x \in (-\infty, +\infty)$

$$\cos x = 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 - \cdots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + \cdots$$

$x \in (-\infty, +\infty)$

$$\ln(1+x) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \cdots + (-1)^{n-1} \frac{x^n}{n} + \cdots$$

$x \in (-1, 1]$

$$(1+x)^\alpha$$

$$= 1 + \alpha x + \frac{\alpha(\alpha-1)}{2!}x^2 + \cdots + \frac{\alpha(\alpha-1)\cdots(\alpha-n+1)}{n!}x^n + \cdots$$

$x \in (-1, 1)$

(四) 傅里叶级数

1. 三角函数系

$1, \cos x, \sin x, \cos 2x, \sin 2x, \cdots, \cos nx, \sin nx, \cdots$

正交性

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos nx dx = 0, \quad \int_{-\pi}^{\pi} \sin nx dx = 0, \quad (\text{其中 } n = 1, 2, \cdots)$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \sin mx \sin nx dx = \begin{cases} 0, & m \neq n \\ \pi, & m = n \end{cases}$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos mx \cos nx dx = \begin{cases} 0, & m \neq n \\ \pi, & m = n \end{cases}$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \sin mx \cos nx dx = 0 \quad (\text{其中 } m, n = 1, 2, \cdots)$$

2. 函数的傅里叶级数展开法

(1). 周期为 2π 的函数的傅里叶级数及收敛定理

$$f(x) \sim \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

其中

$$\begin{cases} a_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx \\ a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx dx & (n = 1, 2, \dots) \\ b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx dx & (n = 1, 2, \dots) \end{cases}$$

则和函数为:

$$s(x) = \begin{cases} f(x) & x \text{ 为连续点} \\ \frac{1}{2}[f(x-0) + f(x+0)] & x \text{ 为间断点} \\ \frac{1}{2}[f(\pi-0) + f(-\pi+0)] & x = \pm\pi \end{cases}$$

(2). 周期为 2π 的奇、偶函数的傅里叶级数

- 奇函数 \longrightarrow 正弦级数 ($a_n = 0, n = 0, 1, \dots$)
- 偶函数 \longrightarrow 余弦级数 ($b_n = 0, n = 1, 2, \dots$)

(3). 周期延拓

奇延拓: 令 $f(x) = \begin{cases} f(x) & 0 < x \leq \pi \\ 0 & x = 0 \\ -f(-x) & -\pi < x < 0 \end{cases}$

$f(x)$ 的正弦级数 $f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin nx, (0 < x < \pi)$

偶延拓: 令 $f(x) = \begin{cases} f(x) & 0 \leq x \leq \pi \\ f(-x) & -\pi < x < 0 \end{cases}$

$f(x)$ 的余弦级数 $f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx, (0 \leq x \leq \pi)$

(4). 周期为 $2l$ 的函数的傅里叶级数展开公式

$$f(x) \sim \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos \frac{n\pi x}{l} + b_n \sin \frac{n\pi x}{l} \right)$$

其中

$$\begin{cases} a_n = \frac{1}{l} \int_{-l}^l f(x) \cos \frac{n\pi x}{l} dx & (n = 0, 1, \dots) \\ b_n = \frac{1}{l} \int_{-l}^l f(x) \sin \frac{n\pi x}{l} dx & (n = 1, 2, \dots) \end{cases}$$

则和函数为:

$$s(x) = \begin{cases} f(x) & x \text{ 为连续点} \\ \frac{1}{2} [f(x-0) + f(x+0)] & x \text{ 为间断点} \\ \frac{1}{2} [f(l-0) + f(-l+0)] & x = \pm l \end{cases}$$

3、求傅里叶展开式的步骤;

1.验证是否满足狄利克雷条件;

2.判断奇偶性;

3.求出傅里叶系数;

4.写出傅里叶级数;

5.写出和函数。